博士論文

放射光 X 線による有機半導体薄膜の構造と 物性に関する研究

岩手大学大学院 工学研究科

博士後期課程 フロンティア物質機能工学専攻

渡辺 剛

2014年 3月

目次

第	§1章 序論	4
	1-1 はじめに	4
	1-2 有機半導体	6
	1-3 有機半導体薄膜	8
	1-3-1 有機半導体の薄膜化	8
	1-3-2 真空蒸着膜の形成過程	8
	1-4 有機半導体薄膜の結晶構造評価法	.10
	1-5 放射光	. 11
	1-5-1 放射光の特徴と原理	.12
	1-5-2 放射光を用いた有機薄膜の研究	.17
	1-6 本研究の目的と論文構成	.18
	参考文献	.20
第	§2章 実験	.23
	2-1 はじめに	.23
	2-2 X 線回折法	.23
	2-2-1 物質からの X 線の回折	.23
	2-2-2 原子形状因子	.24
	2-2-3 単位胞の構造因子	.26
	2-2-4 結晶構造因子	.26
	2-2-5 逆格子と X 線回折	.28
	2-2-62θ/θ测定	.31
	2-2-7 ロッキングカーブ測定	.31
	2-2-8 すれすれ入射 X 線回折(GIXD)測定	.32
	2-2-9 二次元すれすれ入射 X 線回折(2D-GIXD)測定	.33
	2-3 実験装置	.37
	2-3-1 放射光を用いた X 線回折測定	.38
	2-3-2 リアルタイム X 線回折用の真空蒸着装置	.40
	2-3-3 X 線検出器	.43
	2-4 硬 X 線光電子分光(HAXPES)	.45
	2-4-1 光電子分光(PES)の原理	.45
	2-4-2 HAXPES の特徴	.46
	2-4-3 実験装置	.48
	2-5 原子間力顕微鏡	.49
	2-6 有機薄膜トランジスタの作製	

参考文献	54
第3章 ペンタセンの薄膜成長に及ぼす基板温度の効果	55
3-1 はじめに	55
3-2 実験条件	56
3-3 実験結果	57
3-3-1 リアルタイム 2D-GIXD 測定結果	57
3-3-2 薄膜作製後の20/0測定とロッキングカーブ測定	59
3-3-3 AFM 観察結果	60
3-4 考察	62
参考文献	64
第4章 二次元 X線回折法によるオリゴチオフェン薄膜の結晶構造解析	65
4-1 はじめに	65
4-2 ジスチリルオリゴチオフェン	65
4-3 薄膜の作製と X 線回折測定条件	66
4-4 2D-GIXD 測定による有機薄膜の結晶構造の検討	66
4-4-1 2D-GIXD 測定による回折方位のシミュレーション	67
4-5 DH-DS2T 薄膜の結晶構造解析結果	77
4-5-1 DH-DS2T 薄膜の格子定数	77
4-5-2 DH-DS2T 薄膜の内部構造	78
4-6 まとめ	80
参考文献	81
第5章 リアルタイム 2D-GIXD 測定によるオリゴチオフェン蒸着膜の形成過程の観察	83
5-1 はじめに	83
5-2 実験	83
5-3 実験結果	85
5-3-1 AFM による表面形状の観察	85
5-3-2 DS2T, DH-DS2T の薄膜成長初期過程の観察	86
5-3-3 二次元スキャン測定による膜厚依存性の結果	90
5-4 まとめ	91
参考文献	92
第6章 ペンタセンIフッ素化ペンタセン共蒸着膜形成過程のリアルタイム 2D-GIXD 観察.	93
6-1 はじめに	93
6-2 実験	94
6-3 実験結果	97
6-3-1 共蒸着 mix 相の結晶配向と格子定数	97
6-3-2 PEN, PFP 共蒸着膜のリアルタイム 2D-GIXD 測定結果	99

6-3-3 PEN, PFP の組成比と膜厚	104の二次元相図104
6-3-4 OTFT 作製	
6-4 まとめ	
参考文献	
第7章 有機薄膜トランジスタ形	成過程の結晶構造と電流−電圧特性の同時評価 108
7-1 はじめに	
7-2 実験	
7-2-1 DH-DSTT	
7-2-2 実験条件	
7-3 実験結果	
7-3-1 AFM による表面形状の	現察結果
7-3-2 DH-DSTT 薄膜のリアル:	タイム観察結果112
7-4 まとめ	
参考文献	
第8章 硬 X 線光電子分光法による電圧	王印加中の電極有機および有機絶縁膜界面の電子状態評価117
8-1 はじめに	
8-2 実験	
8-3 PEN と DS2T 薄膜の照射ダン	² ージの事前検討12,0
8-4 電圧印加中の HAXPES 測定	結果121
8-5 まとめ	
参考文献	
第9章 総括	
本研究に関する外部発表	
謝辞 135	

第1章 序論

1-1 はじめに

1950年代に本格的な実用化が始まったエレクトロニクス産業によって、我々の生活は便 利で豊かなものとなった。さらに21世紀をむかえると携帯電話やパソコンの軽量・小型化 とインターネットの普及により、多くの情報を手軽に取り扱うことができるようになった。 ここ2,3年の間にもスマートフォンのような多機能の情報端末機器が普及したことで、現 代はさらに高度な情報化社会をむかえている。このような新しい電子機器の普及にともな い、今後は機器の大容量化や高速化だけではなく、低消費電力化や軽量・小型化などの多 くの機能をもった半導体デバイスを求める声がますます強くなると考えられる。

一方、2011年に発生した東日本大震災や福島第一原子力発電所の事故をきっかけに安全 なエネルギー源の確保や環境負荷の低減への関心が急速に高まっており、持続可能なエネ ルギー社会の構築が深刻な問題となっている。この問題は大規模な市場を形成している半 導体業界においても例外ではなく、限られた資源を有効に活用することが必須と求められ ている。しかし、現在の大規模で複雑化した半導体デバイスの製造プロセスではデバイス 作製に消費されるエネルギーは増加の一途をたどってしまっている。したがって、既存の 技術に依存した開発だけでは多様化したデバイスへの要求を解決することが困難となって いる。そこで近年、有機半導体が次世代のエレクトロニクス材料として注目されるように なった。我々の生態系をみると、有機分子によって構成される生物は、電気や光、熱など を必要に応じてエネルギーに変換する機能を持っているだけでなく、触覚、嗅覚や視覚な どの多様なセンサーを備えていることに気付く。そのために多くの研究者は、有機物が優 れた電子デバイスの材料になりうると古くから予想していた。有機材料を用いる場合、室 温から数百度程度でデバイス作製が可能であるために無機材料に比べて消費エネルギーを 大幅に抑えることができる。さらに、溶媒に可溶な有機材料を用いることで、簡便な印刷 プロセスによるデバイス作製が可能となる。また資源としても豊富な炭素を主成分として

いるために、有機材料は地球環境問題に対しても高い親和性をもっている。機能面に着目 すると、分子の組み合わせが無数に存在するために新しい材料の設計が容易である。さら に、有機分子は分子同士が互いに弱いファンデルワールス力で凝集構造を形成しているた めに機械的にフレキシブルなデバイスの作製が容易である。最近では、受動デバイスなど をあらゆる道具や構造物へ潤沢に盛り込むことを想定した多品種のウェアラブルやアンビ エント・エレクトロニクスを可能とする材料として有機半導体材料の開発研究も盛んにお こなわれている。このように有機半導体は、無機半導体にはない多くの特徴を持っている ことから、新しい市場を開拓する新規材料として大いに期待がもたれている。しかしなが ら、一部の用途では有機半導体が実用化しているにもかかわらず、有機エレクトロニクス の本格的な産業化は未だに実現していない。この原因には、無機デバイスと比べて有機デ バイスは電荷輸送特性が低いことに加えて、大気中での安定性や再現性が乏しいなど電子 材料としての性能が未だに不十分であることがあげられる。したがって、これらの問題の 原因を明らかにし、デバイスの性能を改善していくことが必要である。

1-2 有機半導体

有機物は、塩化ビニル、ポリエチレンやゴムに代表されるような絶縁性材料としてもと もと利用されていた。有機物が半導体特性を示すという事実は、1948年に D. D. Eley によ って初めて発見された¹。その後 1950 年に井口らによって有機半導体という概念が生み出 され、新しい研究分野が開拓された²⁴。1973年になると、電荷移動錯体の (Tetrathiafulvalene-Tetracyano-p-quinodimethane: TTF-TCNQ)が発見されるなど、有機分子 の基礎的な電気伝導機構に関する研究が集中的に展開されていった 5。さらに 1980 年代に は、これらの基礎研究で得られた知見をもとに実用的な有機デバイスが相次いで作製され るようになった。工藤らは有機薄膜トランジスタ(Organic thin film transistor: OTFT)を作製し、 有機半導体薄膜の電界効果移動度を測定した⁶。OTFT は有機半導体の主要な応用例であり、 移動度は極めて重要な物性値である。これらの報告を契機に薄膜によるデバイス作製が主 流となり、有機半導体材料を用いて多くの薄膜デバイスが作製されるようになった。Lin ら は、真空蒸着法により作製したペンタセン OTFT が有機半導体で初めてアモルファスシリ コンに匹敵する電界効果移動度 1.0 $cm^2v^{-1}s^{-1}$ を示すことを報告している ⁷。最近では、瀧宮 らによって開発されたチオフェン系有機半導体(dinaphtho[2,3-b:2',3'-f]thieno-[3,2-b] thiophene: DNTT)の誘導体が 7.9 cm²v⁻¹s⁻¹という高い電界効果移動度を示すことが報告され ている⁸。一方、OTFT 以外に着目すると Tang は銅フタロシアニンとペリレン誘導体を積 層させた有機薄膜太陽電池を作製し、従来の研究よりも高い光起電力と変換効率1%を達成 した⁹。Tang は、多層薄膜を用いて機能分離型の有機電界発光デバイスの開発にも成功して いる¹⁰。また、有機薄膜太陽電池では平本らが p-n 半導体を混合したバルクヘテロ接合膜を 中間層に組み込む作製手法を発明し1、さらに三菱化学のグループは低分子有機材料にこの 手法を用いることで変換効率10%をはじめて達成した12。

このような有機エレクトロニクスの目覚ましい発展は、新しい有機分子の設計開発によ って支えられてきた。図 1-1 に有機半導体材料として用いられている代表的な物質の分子構

造を示す。有機半導体材料は、オリゴチオフェン(図 1-1 a)やアセン系材料に代表される直鎖 上の分子(図 1-1 b)、フタロシアニンに代表されるような平面分子(図 1-1 c)、そしてフラーレ ンの様な三次元的な分子(図 1-1 d)に大別することができる。フラーレンは n 型の有機半導 体材料としてさまざまな有機デバイスに用いられている。特に有機薄膜太陽電池に関する 研究では、フラーレン誘導体が代表的な n 型有機半導体材料として用いられている^{13,14}。一 方、平面構造をもつ銅フタロシアニンは p 型半導体材料として有機太陽電池や有機 EL のホ ール輸送層として用いられている¹⁵。またフタロシアニン系材料は電子線照射に対する耐性 を持っており、古くから電子顕微鏡による表面形状や結晶構造の研究がおこなわれてきた ¹⁶⁻¹⁹。直鎖状の分子の一種であるペンタセンは蒸着膜において高いホール移動度(≅1.0 cm²v⁻¹s⁻¹)を示し、単結晶デバイスでは 10 cm²v⁻¹s⁻¹を示すことが報告されている²⁰⁻²²。またペ ンタセン蒸着膜は、結晶化度が高い一軸配向性の多結晶薄膜を形成することが知られてい る。そのためにペンタセンは有機半導体の標準試料として多くの物性値が調べられてきた ²³⁻³²



図 1-1 代表的な有機半導体材料.

1-3 有機半導体薄膜

1-3-1 有機半導体の薄膜化

有機デバイスは一般に数百 nm 以下の薄膜で構成される。特に有機半導体層は発現する デバイス物性を決定づける重要な箇所であるので、薄膜の作製手法については様々な創意 工夫がなされている³³⁻³⁹。

有機薄膜の作製法は、蒸着法に代表されるドライプロセスと有機溶媒を用いるウェット プロセスの二種類に大別することができる。一般に、低分子材料の成膜にはドライプロセ スがよく用いられ、蒸着が不可能な高分子材料にはウェットプロセスがよく用いられてき た。近年では、印刷によるデバイス作製を目指し、低分子材料を用いたウェットプロセス の研究も多くみられる。ウェットプロセスは、ドライプロセスに比べて単時間でデバイス の作製が可能で、成膜のために大掛かりな装置が不要である。しかし、ウェットプロセス では均質の薄膜を作製することが難しく、材料や成膜装置によって成膜条件を最適化する 必要があるという問題点がある。

一方、ドライプロセス成膜法の一つである真空蒸着法は、材料を真空中で加熱して蒸発 させ基板に吸着させることで薄膜を作製する手法である。真空蒸着法は真空にすることで 成膜中の水や酸素などの影響を低減させることができ、さらに蒸着条件を制御することで 再現性の高い薄膜が作製できるといった特徴を持つ。そのために真空蒸着法は、材料の持 つ基礎物性を検討する成膜手法として有効である。

1-3-2 真空蒸着膜の形成過程

2.0

真空蒸着膜の形成過程は金属・無機材料に対して詳細に調べられてきた。図 1-2 に真空 蒸着法で提唱されている成長過程のモデルを示す⁴⁰。真空中で加熱された原子は、昇華もし くは蒸発して基板に到達する。付着した原子は基板表面を拡散し、一部は凝集し核形成が 始まる。臨界核半径をこえると結晶成長が始まり薄膜が形成される。また真空蒸着で作製 される薄膜には、以下の三つの成長様式が提唱されている。(図 1-3) (a)の Volmer-Weber 型は、

基板に吸着した原子が核形成し、(b)の Frank-van der Merwe 型は、基板を覆うように結晶が 単原子層ごとに形成されていく成長様式である。(c)の Stranski-Krastanov 型は、(a)と(b)を合 わせたような成長様式で、層が形成された後に三次元的な島状成長をする成長様式である。 これら無機原子や分子の薄膜形成過程では、単位格子を構成する原子やイオン間の相互作 用は等方的であることを前提として考察されてきた。



図 1-2 真空蒸着膜の薄膜形成過程.

図 1-3 真空蒸着膜の成長様式.

有機薄膜の結晶成長に関する研究は、有機デバイスの開発研究が盛んになる以前から取 り組まれてきた。有機半導体材料は複数の原子が共有結合した分子で構成されており、フ ァンデルワールス力によって分子が凝集構造を形成する。そのために分子構造に応じて異 方性的な薄膜成長を示すことが知られている。図 14 に示すように、直鎖脂肪酸やペンタセ ンのような直線分子では、分子が基板表面に対して平行に配向する傾向がある³⁷⁻³⁹。さらに 基板温度が上昇もしくは蒸着速度が低くなると分子は、基板表面に対して平行から垂直に 配向するようになる。一方、フタロシアニンなどの平面分子は分子カラムを形成し、基板 温度や蒸着速度によってその分子カラムが垂直配向や平行配向をとることが明らかにされ ている³⁷⁻³⁹。

ペンタセンやフタロシアニンのように直鎖状分子や平面分子など分子の形状に異方性 があるものでは、分子の周りに形成されている電子状態にも異方性が生じている。そのた めに有機半導体材料では、薄膜中に形成されている結晶の配向に依存して発現するデバイ ス特性も大きく変化することが明らかとなっている。したがって、有機デバイスの特性や

機能を制御するためには、分子の配向制御をしなければならない。例えば、上田らは基板 や基板温度を変化させることでフタロシアニンの結晶配向や配列を制御した結果、光電流 特性の制御されることを示している⁴¹。Horowitz らはオリゴチオフェンを用いた OTFT を作 製して電荷輸送機構について評価しており、結晶粒経に依存して電界効果移動度が変化す ることを示している⁴²。さらに、Servet らは結晶多形の違いによって電界効果移動度が変化 することを見出している⁴³。このように、結晶配向や結晶粒径、結晶多形が有機デバイスの 特性や機能を決定づけている。



図 1-4 直線型有機分子の(左)垂直配向と(右)平行配向.

1-4 有機半導体薄膜の結晶構造評価法

結晶配向や結晶多形、結晶粒径は蒸着初期の核形成過程とその後の数モノレイヤーの薄 膜形成過程で決定される。このため、結晶多形や配向などの制御を実現するためには、薄 膜の形成初期過程における現象を実験的に把握し、理解することが必要である。特に、有 機薄膜形成中の結晶構造を知ることは重要である。無機薄膜では、低速電子回折法や高速 反射電子線回折法の電子線を用いた結晶成長中のその場観察手法が確立されていただめ、 観察結果をもとにした原子レベルでの薄膜形成機構を議論することが可能であった⁴⁴。また 無機半導体の結晶構造は、立方晶や六方晶系など比較的に対称性が高いものが多く、理論 的な解釈も容易であった。一方、有機薄膜においても電子線を用いた先駆的な研究が 1970 年代からおこなわれていた⁴⁵⁻⁴⁸。しかし電子線による有機薄膜の結晶構造評価では、電子線 照射による試料損傷があるため有機薄膜の場合は分子を"破壊しながら"評価しなければな らないという問題があった。とくに薄膜の形成過程をその場観察するには長時間の電子線 照射が必須となるため、有機薄膜では電子線を用いたその場観察は困難とされていた。ま た結晶構造に関しても、有機半導体の結晶構造は単斜晶や三斜晶など対称性が低いものが 多く、従来の手法では有機薄膜の結晶構造を解析することは容易ではなかった。

一方、X線回折法は連続照射による試料損傷が電子線に比べて極めて小さい。このこと から、有機薄膜の結晶構造を評価する手法として適している。松重、堀内らのグループはX 線のもつ特徴を活かし、白色X線を用いたエネルギー分散型のX線回折法によって有機半 導体薄膜のその場観察に初めて成功した⁴⁹。これにより、石田、吉田らはアルカリハライド や金属基板上にエピタキシャル成長したC₆₀、フタロシアニンやパラフィン薄膜の結晶構造 を評価している⁵⁰⁻⁵³。また結晶構造に関しては、回転対陽極型X線発生源と多層膜ミラー を組み合わせた四軸X線回折装置が開発され、数十 nm 程度の膜厚であれば実験室レベル でも有機薄膜の結晶構造が評価できるようになった⁵⁴。吉田らは、これらの装置を用いて有 機半導体薄膜中の結晶構造を導き出している^{27,28}。しかし、有機物は炭素や水素を主成分と しているために原子形状因子が小さく、有機薄膜の精密な構造解析を可能とする十分な強 度の回折パターンを取得することは困難であった。

そこで近年では、高輝度放射光 X 線を利用した X 線回折測定が急速に広まっている。放 射光 X 線は、高輝度で膜厚が数 nm の有機超薄膜からも回折パターンを得ることが可能で ある。また、高輝度であるために測定時間の大幅な短縮が可能で、その場観察にも適して いる。とくに最近は、放射光と大面積の二次元検出器を組み合わせることで広域の回折パ ターンを瞬時に得ることも可能となり、有機薄膜の形成過程のその場観察と結晶構造解析 が同時に可能な段階に至っている。

1-5 放射光

放射光は物質・材料科学だけでなく生命科学、宇宙科学、医学など多くの研究分野において不可欠な実験プローブとして広く用いられている。本研究でも特定大型放射光施設 SPring-8の放射光を用いて、有機薄膜の構造を調べた。したがってここで放射光について簡

単に説明し、放射光を用いた有機半導体薄膜の構造に関する先行研究について述べる。

1-5-1 放射光の特徴と原理^{5,6}

放射光とは直線加速器や円形加速器などで光速付近まで加速された荷電粒子が磁石な どで減速されたときに、軌道の接線方向に放出する電磁波を指す。放射光は、1947年にア メリカの General Electronic 社の電子シンクロトロンで初めて観測された。当時、粒子の衝 突実験用の加速器である電子シンクロトロンにとって放射光は、エネルギー損失を生み出 している不要の光とみなされていた(放射光の第1世代)。ところが物質・材料科学を中心に 放射光の有用性が認識されるようになると、世界各地で放射光専用施設が建設されるよう になった。しかし当時は、偏向電磁石から発生する放射光の利用が主体であった(放射光の 第2世代)。1990年代後半には、アンジュレーターなどの挿入光源を主体とした放射施設(放 射光の第3世代)が稼働を開始した。

放射光の特徴は、通常の実験室光源と比較して高輝度で、高い指向性を有することである。図 1-5 に放射光発生の概念図を示す。円軌道を運転する電子は、軌道中心方向の加速度 を受け、電磁波を放射する。電子の速度 v が非相対論の場合、加速度 dv/dt を持つ電子から 放射される電磁波の単位立体角あたりの強度分布は

$$dP = \frac{e^2}{4\pi c^3} \left(\frac{dv}{dt}\right)^2 \sin^2\theta \tag{1}$$

で与えられる。ここで e は電荷素量であり、c は光速、 θ は加速度方向と放射の伝播方向 のなす角である。これは双極子放射の式であり $\theta = \pi/2$ で最大値となる。一方、電子の速度が 光速に近づくと相対論的な効果が現れて放射光が得られる。電子の静止座標系における強 度分布は式(1)に従うが、図 1-6(a) に示すように静止座標系で電子の運動方向と ψ をなす方 向に放射される放射光は、実験室座標系ではローレンツ変換により次式で表される θ 方向 で観測される。

$$\tan\theta = \frac{1}{\gamma} \frac{\sin\psi}{c} + \cos\theta \tag{2}$$

ここでyは電子のエネルギーEと電子の静止エネルギーmoc²との比で、

$$\gamma = \frac{E}{m_0 c^2} = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{\nu^2}{c^2}}}$$
(3)

と表すことができる。このとき m_0 は電子の静止質量である。電子の速さ v が c に近いとき は式(3)より y は非常に大きな値となる。これらの式より電子の静止座標系で放射がゼロとな る方向、つまり $\psi = \pi/2$ の方向は実験室座標系では $\theta = 1/y$ になる。つまり式(2)において放射 がゼロの両極は実験室座標系では軌道面内で軌道の接線方向の両側で角度 1/yのところに くる。また 1/yは非常に小さい値を取るので実験室座標系における観測者からみて電子の後 方に放射された光も電子の運動方向にせりだして、放射光は全体として電子の運動の接線 方向を中心とした方向に集中する。このように指向性が高いということは全放射エネルギ ーが電子の進行方向に集中するので高い光子密度、つまり高輝度な光を得ることができる。 SPring-8の放射光源では E = 8 GeV であるため 1/yは 6.38×10^{-5} rad となり、光源から 50 m 離 れても 3 mm 程度しか広がらない。ただし実際の放射光は、軌道上の各点が発光点となって いる。1/yという角度は軌道面の垂直方向についてのみ意味を持つ。

また、一様な磁場を発生している偏向電磁石からの放射光は、遠赤外線から硬 X 線領域 に至る広大な連続スペクトルを有しており実験手法に応じてエネルギーを選択することが できる。非相対論的な場合、半径 R の円軌道を周回する電子から放射される電磁波の角振 動数は $\omega = v/R$ である。しかし、相対論的な電子になると、電子の回転角振動数 $\omega_0 = c/R$ より もはるかに高次の角振動数成分が主流となる。図 1-6(b) のように観測者が電子軌道の接線 方向で放射光を観ている場合、放射光の発散角は 1/ γ であるから、軌道上の円弧 AB の長さ が R/γ を運動している間に放射した光が観測される。観測者が放射を受ける時間幅 Δt は、 $\gamma \gg 1$ という条件を用いて、

$$\Delta t = \frac{R}{\nu \gamma} - \frac{2R}{c} \sin \frac{1}{2\gamma} \approx \frac{R}{2c\gamma^3}$$
(4)

となる。さらにこのとき、

$$\frac{v}{c} \approx 1 - \frac{1}{2\gamma^2} \tag{5}$$

とかけるので、最終的にAtは、

$$\Delta t = \frac{R}{2c\gamma^3} = \frac{1}{\omega_0\gamma^3} \tag{6}$$

と表すことができる。この時間幅 Δt は γ に反比例するので極めて短いパルスである。SPring-8 の場合は、 $\omega_0 = 7.6 \times 10^6$ Hz であるので $\Delta t = 1.6 \times 10^{-20}$ s となる。図 1-7 にパルス光の電場の時 間変化を示す。また、この E(t)をフーリエ変換するとパルス光の周波数スペクトル分布 $|E(\omega)|^2$ を得ることができる。全体のスペクトルは、 ω_0 の狭い間隔で並んだ多数の線スペクトルか らなるが、実際には光子放出による電子エネルギーの揺らぎなどのために非常幅広い連続 スペクトルになる。スペクトル分布の主要部の振動数の目安として上記の概算を定量化し た臨界角振動数は、

$$\omega_c = \frac{3}{2} \gamma^3 \omega_0 \tag{7}$$

で与えられる。このwcを換算したときの臨界波長んと臨界エネルギーEcは、

$$\lambda_{\rm c} = \frac{2\pi c}{\omega_{\rm c}}, \quad \lambda_{\rm c}[{\rm nm}] = \frac{1.86}{B[{\rm T}]B^2[{\rm GeV}]}$$
(8)

$$E_{\rm c} = \frac{hc}{\lambda_c}, \ E_{\rm c}[\rm keV] = \frac{1.24}{\lambda_c[\rm nm]} = \frac{2.22E^3[\rm GeV]}{R[\rm m]}$$
(9)

となる。SPring-8の臨界エネルギーEcは28.9 keVである。

さらに、放射光には高度の偏光性がある。軌道面内で放射光を観測すれば、電子の加速 度ベクトルは水平面で直線状になので放射光は電場ベクトルが軌道面内方向にある直線偏 光である。軌道面内から傾いた方向で観測すれば、加速度ベクトルは水平方向にのびた楕 円状になり、回転方向が互いに逆向きになる。それを反映して、放射光は楕円偏光した光 となる。このように様々な特徴を持つ光は他にないことから、物質科学をはじめとする多 くの研究分野で利用されている。特に最近では産業用のビームラインが建設されており、 有機半導体を用いた企業製品の評価法としても放射光が積極的に活用されている。図 1-8 に、 放射光施設 SPring-8 の各光源における X 線のエネルギーと輝度の関係を示す。これまで述 べた放射光は偏向電磁石部分の円軌道を走る電子から放射された光である。偏向電磁石の 光源は指向性に優れた水平方向に幅を持った光が得られる。そのため輝度が低くても試料 に照射される photon 数が多いため十分な強度が得られる。一方、電子を繰り返し蛇行させ るアンジュレーター光源を利用すれば電子は周期的な加速度を受け、干渉効果によりさら に輝度が数桁違いに高い放射光が得られる。これらをふまえて本研究では、目的に応じて アンジュレーター光源と偏向電磁石の光源を使い分けている。



図 1-5 放射光発生の概念図. (a)偏光電磁石.(b) アンジュレーター.



(a) 電子の静止座標系. (b) 実験室座標系.



図 1-7 観測点で見られる極短時間幅の パルス状放射光.

図 1-8 SPring-8 の各光源における X 線のエネルギーと輝 度分布.(SPring-8 の HP からの引用)

1-5-2 放射光を用いた有機薄膜の研究

有機半導体の研究においても放射光は広く利用されており、X線回折による結晶構造評 価やX線光電子分光を用いた電子状態の評価などがおこなわれている。X線回折法を用い た先行研究に着目すると実験室で測定が難しい数 nm 以下の薄膜を用いた研究が中心とな っている。Toney らは古くからさまざまな有機薄膜の構造解析に放射光を利用している⁵⁷。 Schiefer らは、放射光を用いることで代表的な有機半導体材料であるペンタセン薄膜の構造 解析に成功している²⁹。吉本らも、放射光を利用して基板上に成長している有機超薄膜の結 晶構造について評価してきた³⁰。Mayer ら、Schreiber らは X線反射率測定法を用いたその 場観察によって厚み方向の結晶構造や表面粗さ解析をおこなっている。このように放射光

1-6 本研究の目的と論文構成

有機デバイスの特性や機能を制御するためには、薄膜の形成初期過程を制御しなければ ならないことを述べた。そこで本研究では有機薄膜の成長制御に必要な知見の獲得を目指 し、様々な有機半導体薄膜の形成過程を明らかにすることを目的とした。このために、放 射光による X 線回折法と真空蒸着法を組み合わせて有機半導体薄膜の形成過程が観察でき る新たな実験手法を開発するとともに観測された回折パターンをもとに有機薄膜の未知な 結晶構造を解析する新たな手法の開発をおこなった。

本論文は本章を含めた全9章で構成されている。第2章では、本研究で用いた実験手法 とそれらの基本原理について述べる。第3章は蒸着分子の再蒸発、拡散や基板への吸着に 関与する重要な制御パラメーターのひとつである基板温度に着目し、代表的な有機半導体 材料であるペンタセン薄膜形成過程の基板温度依存性について述べる。第4章と第5章で は、分子構造の末端に導入したアルキル基が有機薄膜の成長機構や結晶構造に及ぼす効果 について述べる。具体的には、第4章では、測定で得た X 線回折パターンに基づいて有機 薄膜結晶構造を推定する手法開発と、その方法を用いて推定したオリゴチオフェン薄膜の 結晶構造について述べる。第 5 章では末端アルキル基が薄膜形成過程に及ぼす効果を検討 するために、第3章で開発した測定手法と第4章で開発した解析手法を組み合わせて、チ オフェン系有機半導体である distyryl-oligothiophene(DS2T)と DS2T にアルキル基を付加した DH-DS2T の薄膜形成過程を調べた結果について報告する。第6章では、有機薄膜太陽電池 や有機両極性トランジスタの作製で用いられている共蒸着法に着目した。具体的にペンタ センとフッ素化ペンタセンの共蒸着膜について、基板温度と組成比が薄膜形成過程や形成 される結晶構造に与える影響について検討した結果を述べる。第7章では、リアルタイム でX回折測定をしながらOTFT特性の計測を同時におこなった結果を示す。これによって、 膜厚が増加し電極間にチャネルが形成されていく途中の電気特性と結晶構造の関係を明ら かにした。第8章では、電圧の印加中に有機と絶縁物の界面で形成されている電子状態を

硬 X 線電子分光法により検討した結果を報告する。最後に第9章で本論文を総括し、本研 究で得られた結果をまとめる。

参考文献

- ¹D. D. Eley, Nature. 162, 819 (1948).
- ² H. Inokuchi, Bull. Chem. Soc. Jpn., 27, 22 (1954).
- ³ H. Inokuchi, Mol. Cryst. Liq. Cryst. 125, 51 (1985).
- ⁴ H. Inokuchi, Mol. Cryst. Liq. Cryst. 455, 3 (2006).
- ⁵ J. Ferraris, D. O. Cowan, V. Walatka and J. H. Perlstein, J. Am. Chem. Soc. 95, 948 (1973).
- ⁶K. Kudo, M. Yamashita and T. Morizumi, J. Appl. Phys. 23, 130 (1984).
- ⁷Y. Y. Lin, D. J. Gundlach, S. F. Nelson and T. N. Jackson, IEEE Electron Device Lett. 18, 606 (1997).
- ⁸ M. J. Kang, I. Doi, H. Mori, E. Miyazaki, K. Takimiya, M. Ikeda, and H. Kuwabara, Adv. Mater. 23, 1222 (2011).
- ⁹C. W. Tang, Appl. Phys. Lett. 48, 183 (1986).
- ¹⁰ C. W. Tang and S. A. VanSlyke, Appl. Phys. Lett. 51, 913 (1987).
- ¹¹ M. Hiramoto, H. Fujiwara, and M. Yokoyama, Appl. Phys. Lett. 58, 1062 (1991).
- ¹² 三菱化学, Corporate Social Responsibility Report 2011. pp. 19 (2011).
- ¹³ J. Kastner, J. Paloheimo and H. Kuzmany, Solid State Sciences. pp. 512. (1993).
- ¹⁴ J. C. Hummeelen, B. W. Knight, F. LePeg and F. Wudl, J. Org. Chem. **60**, 532 (1995).
- ¹⁵G. Yu, J. Gao, J. C. Hummeelen, F. Wudl and A. J. Heeger, Science. 270, 1789 (1995).
- ¹⁶ Y. Ueda, M. Watanabe and H. Yamaguchi, Mol. Cryst. Liq. Cryst. 267, 175 (1995).
- ¹⁷C. C. Lenzoff and A. B. P. Lever, Phtalocyanines. VCH, New York, (1996).
- ¹⁸ P. Peumans, S. Uchida and S. R. Forrest, Nature. 425, 158 (2003).
- ¹⁹ M. Hara, H. Sasabe, A. Yamada, A. Yamada and A. F. Garito, Jpn. J. Appl. Phys. 28, L306 (1989).
- ²⁰ H. Klauk, M. Halik, U. Zschieschang, G. Schmid, W. Radlik and W. Weber, J. Appl. Phys. 92, 5259 (2002).

- ²¹D. J. Gundlach, Y. Y. Lin, T. N. Jackson, S. F. Nelson and D. G. Schlom, IEEE Electron Device Lett. 18, 87 (1997).
- ²²O. D. Jurchescu, M. Popinciuc, B. J. van Wees, and T. T. M. Palstra, Adv. Mater. 19, 688 (2007).
- ²³ J. E. Northrup, M. L. Tiago and S. G. Louie, Phys. Rev. B. 66, 121404 (2002).

²⁴ R. B. Campbell, J. M. Robertson and J. Trotter, Acta Cryst. 14, 705 (1961).

²⁵ A. C. Mayer, A. Kazimirov and G. G. Malliaras, Phys. Rev. Lett, 97, 105503 (2006).

²⁶ A. C. Mayer, R. Ruiz, H. Zhou, R. L. Headrick, A. Kazimirov and G. G. Malliaras, Phys. Rev. B, 73, 205307 (2006).

²⁷ H. Yoshida and N. Sato, Appl. Phys. Lett. 89, 101919 (2006).

²⁸ H. Yoshida, K. Inaba and N. Sato, Appl. Phys. Lett. 90, 181930 (2007).

²⁹ S. Schiefer, M. Huth, A. Dobrinevski, and B. Nickel, J. Am. Chem. Soc. **129**, 10317 (2007).

³⁰ T. Kakudate, Y. Saito, and N. Yoshimoto, Appl. Phys. Lett. 90, 81903 (2007).

³¹ D. Nabok, P. Puschnig, C. A. Draxl, O. Werzer, R. Resel and D. M. Smilgies, Phys. Rev. B 76, 235322 (2007).

³² H. Kakuta, T. Hirahara, I, Matsuda, T. Nagao, S. Hasegawa, N. Ueno and K. Sakamoto, Phys. Rev. Lett. **98**, 247601 (2007).

³³ 日本学術振興会 情報科学用有機材料 第 142 委員会 C 部会, 有機デバイス-基礎から最先 端材料・デバイスまで-. オーム社 (2008).

34 谷口 彬雄, 有機半導体の展開. シーエムシー出版 (2003).

- 35 安達 千波矢, 有機半導体のデバイス物性. 講談社 (2012).
- ³⁶ 金原 粲, 薄膜の基本技術[第2版]. 東京大学出版会 (1987).

37 岡田 正和, 応用物理, 56, 587 (1987).

38 岩本 光正, 工藤 一浩, 八瀬 清, 有機超薄膜エレクトロニクス. 培風館 (1993).

39 稲岡 紀子生, 八瀬 清志, 真空中で分子を並べる-有機蒸着膜. 表面科学会 (1989).

- ⁴⁰ 小間 篤, 八木 克道, 塚田 捷, 青野 正和, 表面科学入門. 丸善 (1994).
- ⁴¹ 芦田 道夫, 表面, **25**, 207 (1987).
- ⁴² G. Horowitz and M. E. Hajlaoui, Synth. Met. **122**, 185 (2001).
- ⁴³ B. Servet, G. Horowitz, S. Ries, O. Lagorsse, P. Alnot, A. Yassar, F. Deloffre, P. Srivastava, R.

Hajlaoui, P. Lang and F. Garnier, Chem. Mater. 6, 1809 (1994).

- 44 後藤 芳彦, 結晶成長, 内田老鶴圃. pp.131 (2003).
- ⁴⁵ M. Möbus, N. Karl and T. Kobayashi, J. Cryst. Growth 116, 495 (1992).

⁴⁶ C. Ludwig, B. Gompf, W. Glatz, J. Petersen, W. Eisenmenger, M. Möbus, U. Zimmermann and N. Karl, Z. Phys. B 86, 397 (1992).

- ⁴⁷ E. I. Haskal, F. F. So, P. E. Burrows and S. R. Forrest, Appl. Phys. Lett. **60**, 3223 (1992).
- ⁴⁸ G. E. Collins, K. W. Nebesny, C. D. England, L. K. Chau, P. A. Lee, B. A. Parkinson and N. R Armstrong, J. Vac. Sci. Technol. A **10**, 2902 (1992).
- ⁴⁹ K. Fukao, T. Horiuchi and K. Matsushige, Thin Solid Films 171, 359 (1989).
- ⁵⁰ K. Isida, K. Hayashi, Y. Yoshida, T. Horiuchi and K. Matsushige, J. Appl. Phys. 73, 7338 (1993).
- ⁵¹ Y. Yoshida, N. Tanigaki and K. Yase, Thin Solid Films 281, 80 (1996).
- ⁵² Y. Yoshida, N. Tanigaki and K. Yase, Mol. Cryst. Liq. Cryst. 280, 271 (1996).
- ⁵³ Y. Yoshida, N. Tanigaki and K. Yase, Mol. Cryst. Liq. Cryst. 294, 67 (1997).
- ⁵⁴ S. Takahashi, M. Taniguchi, K. Omote, N. Wakabayashi, R. Tanaka and A. Yamagishi, Chem. Phys. Lett. **352**, 213 (2002).
- 55 菊田 惺志, 日本結晶学会誌. 18, 65 (1976).
- ⁵⁶ B. J. Factor, T. P. Russel and M. F. Toney, Macromolecules 26, 2847 (1993).
- ⁵⁷S. Kowarik, A. Gerlach, S. Sellner, F. Schreiber, L. Cavalcanti, and O. Konovalov Phys. Rev. Lett.
 96, 125504 (2006).

第2章 実験

2-1 はじめに

第2章では、本研究で用いた実験手法と原理について述べる。まず、真空蒸着中のリア ルタイム観察に用いたすれすれ入射 X 線回折測定の原理について説明し、本研究用に開発 した装置について説明する。次に、第8章でおこなった硬 X 線光電子分光法の測定原理と 使用した装置について説明する。最後に、作製した薄膜の表面形状を観察する手法として 用いた原子間力顕微鏡(AFM)と電流-電圧特性を評価する手法として用いた OTFT 測定につ いてそれぞれ説明する。

2-2 X 線回折法

X線回折法は物質の結晶構造を決めることができる有効な手法である。特に放射光を用 いた X線回折法は材料研究に不可欠な手法となっている。ここでは本研究の結果を解析す る際に必要となる X線回折の原理について述べていく。さらに放射光を用いた X線回折測 定をおこなうために必要な実験技術や本研究で使用した実験装置について述べていく。

2-2-1 物質からの X 線の回折¹⁻³

波数ベクトルk_iの入射X線が物質内にとった原点から見た電子の位置rにある物質に散 乱されて波数ベクトルk_fの回折X線が点Pで観測される場合を考える。このとき入射X線 の波数ベクトルと回折X線の波数ベクトルが弾性散乱を起こしているとし以下の関係が成 り立つとする。

$$|\mathbf{k}_{\rm i}| = |\mathbf{k}_{\rm f}| = k = \frac{2\pi}{\lambda} \tag{1}$$

図 2-1 に示すように原点から P へ到達する X 線と R から P へ到達する X 線との間には行路 差ができる。その行路差 d は

$$d = \mathbf{k}_{\rm f} \cdot \mathbf{r} - \mathbf{k}_{\rm i} \cdot \mathbf{r} = (\mathbf{k}_{\rm f} - \mathbf{k}_{\rm i}) \cdot \mathbf{r}$$
⁽²⁾

となる。ここで散乱ベクトルを以下のように定義する。

$$q \equiv k_{\rm f} - k_{\rm i} \tag{3}$$

$$|\boldsymbol{q}| = 2k\sin\theta = \frac{4\pi}{\lambda}\sin\theta \tag{4}$$

ただし2 θ は k_i と k_f のなす角とする。この散乱ベクトルを用いて構造因子 F は以下のように表せる。

$$F(q) = \int \rho(r) \exp(-iq \cdot r) dv$$
(5)

ここでρは電子密度を示す。回折 X 線の強度として測定されるのは[F(q)]²に比例した量である。そのために構造因子は最も基本となる量とみなすことができる。以後は、この散乱ベクトルを用いた構造因子によって種々の散乱について述べていく。



図 2-1 O と R にある原子による X 線の散乱.

2-2-2 原子形状因子

ひとつの原子について式(5)の積分をおこなうと以下のように書くことができる。

$$f(\boldsymbol{q}) \equiv \int_{\text{atom}} \rho(\boldsymbol{r}) \exp\{-i(\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{r})\} d\boldsymbol{v}$$
(6)

この式のf(q)は原子形状因子とよばれる。このときの $\rho(\mathbf{r})$ は一般に球対称である。 ρ が球対称の場合ではfもqに対して球対称になる。つまり、qの大きさだけの関数になる。したがって、fはsin θ/λ の関数となる。このsin θ/λ に対するfの値はすべての原子について数値計算がなされている。本研究では一般的に用いられている次の関数で近似した数値を用いた。

$$f\left(\frac{\sin\theta}{\lambda}\right) = \sum_{i=1}^{4} a_i \exp(\frac{-b_i \sin^2\theta}{\lambda^2}) + c \tag{7}$$

この式で a_i , b_i , c は定数である。これらの数値は各原子でそれぞれ求められており、具体的 な数値は International Tables for Crystallography Vol. C に記載されている⁴。図 2-2 に、有機半 導体分子で広く用いられている水素、炭素、硫黄の原子形状因子を示し、表 2-1 には使用し た水素、炭素、硫黄のパラメーター $a_i b_i$ を示す。



図 2-2 硫黄、炭素、水素の原子形状因子. θ が 0 の場合 f の値は原子番号と等しくなっている.

	<i>a</i> ₁	bj	<i>a</i> ₂	<i>b</i> ₂	a ₃	<i>b</i> ₃	a4	b,	с
Н	0.489918	20.6593	0.262003	7.74039	0.196767	49.5519	0.049879	2.20159	0.001305
С	2.31000	20.8439	1.02000	10.2075	1.58860	0.568700	0.865000	51.6512	0.215600
S	6.90530	1.46790	5.20340	22.2151	1.43790	0.253600	1.58630	56.1720	0.866900

表 2-1 使用した硫黄、炭素、水素のパラメーター.

2-2-3 単位胞の構造因子

結晶は三次元に周期構造を持ち、その基本となる周期単位を単位格子という。単位胞全体 からの q 方向への散乱因子 F(q)は、単位格子の任意の点 r での電子密度 $\rho(r)$ を用いて以下の ように表すことができる。

$$F(\boldsymbol{q}) = \int_{V} \rho(\boldsymbol{r}) \exp\{-i(\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{r})\} d\boldsymbol{v}$$
(8)

原子は十分に離れているので電子密度に重なりはないとすると、

$$\boldsymbol{r} = \boldsymbol{r}_{\rm j} + \boldsymbol{r}_{\rm j}^{\prime} \tag{9}$$

$$\rho(\mathbf{r}) = \sum_{j=1}^{n} \rho(\mathbf{r}'_j) \tag{10}$$

となる。ここで、rj は単位格子の原点からj番目の原子の座標であり、rj' はその原子核の位置から電子の座標である。この式を (8)式に代入すると、次式のようになる。

$$F(\boldsymbol{q}) = \int_{V} \sum_{j=1}^{n} \rho(\boldsymbol{r}_{j}') \exp\{-i\boldsymbol{q} \cdot (\boldsymbol{r}_{j} + \boldsymbol{r}_{j}')\} d\boldsymbol{v}$$

$$= \sum_{j=1}^{n} \left[\int_{V'} \rho(\boldsymbol{r}_{j}') \exp\{-i(\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{r}_{j}')\} \right] d\boldsymbol{v}_{r} \exp\{-i(\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{r}_{j})\}$$

$$= \sum_{j=1}^{n} f(\boldsymbol{q}) \exp\{-i(\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{r}_{j})\}$$
(11)

となる。この F(q)を単位胞の構造因子という。この式中のf(q)は原子形状因子である。

2-2-4 結晶構造因子

結晶からの散乱も単位格子からの散乱と同様に考えることができる。各単位格子からの 散乱因子を振幅として位相差を考慮して結晶全体で足し合わせると次式のようになる。

$$F_{\rm cry}(\boldsymbol{q}) = \sum_{j=1}^{n} F(\boldsymbol{q}) \exp\{-i(\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{r}_{j})\}$$
(12)

ここで、 $F_{cry}(q)$ は結晶全体の構造因子で、 r_j は j 番目の単位胞の原点の座標を示している。 また結晶格子の基本並進ベクトルa, b, cを定義する。a軸方向に n_1 番目、b軸方向に n_2 番目、 c軸方向に n_3 番目の単位格子を j 番目の単位格子とすると、

$$\boldsymbol{r}_{j} = n_1 \boldsymbol{a} + n_2 \boldsymbol{b} + n_3 \boldsymbol{c} \tag{13}$$

と表せる。このrjを式(12)に代入すると次式のように表せる

$$F_{\rm cry}(q) = \sum_{n_1=0}^{N_1} \sum_{n_2=0}^{N_2} \sum_{n_3=0}^{N_3} F(q) \exp[-i\{(n_1a + n_2b + n_3c) \cdot q\}]$$

= $F(q) \sum_{n_1=0}^{N_1} \exp\{-in_1(a \cdot q)\} \sum_{n_2=0}^{N_2} \exp\{-in_2(b \cdot q)\} \sum_{n_3=0}^{N_3} \exp\{-in_3(c \cdot q)\}$ (14)

ここで N1, N2, N3は a 軸, b 軸, c 軸方向に存在する単位格子の数である。このとき、

$$g(q) = \sum_{n_1=0}^{N_1} \exp\{-in_1(a \cdot q)\} \sum_{n_2=0}^{N_2} \exp\{-in_2(b \cdot q)\} \sum_{n_3=0}^{N_3} \exp\{-in_3(c \cdot q)\}$$
(15)

とすると、

$$g(q) = \exp(-iN_1 q \cdot a) \frac{\sin\left\{\frac{(N_1 + 1)q \cdot a}{2}\right\}}{\sin\left(\frac{q \cdot a}{2}\right)}$$
$$\exp(-iN_2 q \cdot b) \frac{\sin\left\{\frac{(N_2 + 1)q \cdot b}{2}\right\}}{\sin\left(\frac{q \cdot b}{2}\right)}$$
$$\exp(-iN_3 q \cdot c) \frac{\sin\left\{\frac{(N_3 + 1)q \cdot c}{2}\right\}}{\sin\left(\frac{q \cdot c}{2}\right)}$$
(16)

と変形できる。さらに、

$$L(\boldsymbol{q}) = \frac{\sin\left\{\frac{(N_1+1)\boldsymbol{q}\cdot\boldsymbol{a}}{2}\right\}}{\sin\left(\frac{\boldsymbol{q}\cdot\boldsymbol{a}}{2}\right)} \frac{\sin\left\{\frac{(N_2+1)\boldsymbol{q}\cdot\boldsymbol{b}}{2}\right\}}{\sin\left(\frac{\boldsymbol{q}\cdot\boldsymbol{b}}{2}\right)} \frac{\sin\left\{\frac{(N_3+1)\boldsymbol{q}\cdot\boldsymbol{c}}{2}\right\}}{\sin\left(\frac{\boldsymbol{q}\cdot\boldsymbol{c}}{2}\right)}$$
(17)

としたとき、 $|L(q)|^2$ をラウエ関数という。具体的に、ラウエ関数の特性を一次元の場合で 考える。 $\sin^2 \left\{ \frac{(N_1+1)q\cdot a}{2} \right\} / \sin^2 \left(\frac{q\cdot a}{2} \right) \ge q \cdot a$ の関係をプロットしたグラフを図 2-3 に示す。この とき N_1 =10 とした。 $q \cdot a = 2\pi h(h: 任意の整数)$ のとき極大値を持ち、その極大値の大きさは N_1^2 となる。 N_1 が大きくなると極大値は大きくなり、その幅は狭くなる。また、 N_1 が大きくな ると極大値以外の振動振幅は小さくなり、ほとんど無視できるようになる。これらのことから、結晶のような N1, N2, N3 が大きい場合には、hkl を整数として

$$\boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{a} = 2\pi h, \quad \boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{b} = 2\pi k, \quad \boldsymbol{q} \cdot \boldsymbol{c} = 2\pi l$$
 (18)

のときだけ鋭い極大値を持つ。この式(18)はラウエの回折条件と呼ばれている。



図 2-3 ラウエ関数.単位格子数 Nが大きくなると、N が整数以外ではほとんど0になる.

2-2-5 逆格子とX線回折

結晶は、原子や分子が規則正しく配列した固体である。その単位胞の一つに着目すると、 結晶はこれと等価なものが三次元的かつ周期的に配列していると考えることができる。そ のために、結晶構造は単位胞と結晶格子によって表すことができる。図 2-4 に示すように単 位胞は、三つの軸の長さ a, b, c とそれぞれの軸間の角α, β, γによって決定される。この六つ のパラメーターを格子定数という。また結晶がつくる結晶面が a 軸、b 軸、c 軸と a/h, b/k, c/l で交わるとき、この平面の集まりを(hkl)面と定義する。このときの指数 h, k, l をミラー指数 とよぶ。さらに結晶格子に対して基本逆格子ベクトル a*, b*, c*をそれぞれ、

$$a^* = 2\pi \frac{b \times c}{V}, b^* = 2\pi \frac{c \times a}{V}, c^* = 2\pi \frac{a \times b}{V}$$
 (19)

と定義する。ここでVは単位胞の体積である。この三つのベクトルは、

$$a \cdot a^* = 1$$
 $a \cdot b^* = 0$ $a \cdot c^* = 0$ (20)

$$b \cdot a^* = 0$$
 $b \cdot b^* = 1$ $a \cdot c^* = 0$ (21)

$$\boldsymbol{c} \cdot \boldsymbol{a}^* = 0 \qquad \boldsymbol{c} \cdot \boldsymbol{b}^* = 0 \qquad \boldsymbol{c} \cdot \boldsymbol{c}^* = 1 \tag{22}$$

の関係が成り立つ。さらに、この逆格子で作られる格子の原点から任意の格子点に向けた 逆格子ベクトル Ght を定義する。

$$\boldsymbol{G}_{hkl} = h\boldsymbol{a}^* + k\boldsymbol{b}^* + l\boldsymbol{c}^* \tag{23}$$

この *G*_{hkl} はもとの実格子との間に重要な幾何学関係を持つ。(*hkl*)面は結晶の各軸と図 2-5 に 示すように *a*/*h*, *b*/*k*, *c*/*l* で交わる。この面上に存在する *A*, *C* と *G*_{hkl}の関係を考える。*A*, *C* は 以下のように表すことができる。

$$\boldsymbol{A} = \frac{\boldsymbol{b}}{k} - \frac{\boldsymbol{c}}{l} \qquad \boldsymbol{C} = \frac{\boldsymbol{a}}{h} - \frac{\boldsymbol{b}}{k}$$
(24)

さらに、AおよびCとGhuの内積をとると以下のようになる。

$$\mathbf{C} \cdot \mathbf{G}_{hkl} = \left(\frac{a}{h} - \frac{b}{k}\right) \cdot (ha^* + kb^* + lc^*) = \frac{a}{h} \cdot (ha^* + kb^* + lc^*) - \frac{b}{k} \cdot (ha^* + kb^* + lc^*) = 0$$
(25)

$$\boldsymbol{A} \cdot \boldsymbol{G}_{hkl} = \left(\frac{b}{k} - \frac{c}{l}\right) \cdot (h\boldsymbol{a}^* + k\boldsymbol{b}^* + l\boldsymbol{c}^*) = \frac{b}{k} \cdot (h\boldsymbol{a}^* + k\boldsymbol{b}^* + l\boldsymbol{c}^*) - \frac{c}{l} \cdot (h\boldsymbol{a}^* + k\boldsymbol{b}^* + l\boldsymbol{c}^*) = 0$$
(26)

このことは *G_{hkl} が C と A* を含む平面、つまり(*hkl*)面と直交していることを示している。このときベクトル *G_{hkl}*の長さと(*hkl*)面の単位法線ベクトル n は平行であることを示している。

$$|\boldsymbol{G}_{hkl}| \cdot \boldsymbol{n} = h\boldsymbol{a}^* + k\boldsymbol{b}^* + l\boldsymbol{c}^* \Rightarrow \boldsymbol{n} = \frac{h\boldsymbol{a}^* + k\boldsymbol{b}^* + l\boldsymbol{c}^*}{|\boldsymbol{G}_{hkl}|}$$
(27)

図 2-5 に示した面の面間隔は

$$d_{hkl} = \frac{a}{h} \cos \delta = \frac{a}{h} \cdot n = \frac{a}{h} \cdot \frac{ha^* + kb^* + lc^*}{|G_{hkl}|} = \frac{2\pi}{|G_{hkl}|}$$
(28)

となり、

$$|G_{hkl}| = \frac{2\pi}{d_{hkl}} \tag{29}$$

が成り立ち、ベクトル G_{hkl} の長さは(hkl)面の面間隔 d_{hkl} の逆数に等しいことが分かる。さらに、この Gを用いて次式を計算すると、

$$\boldsymbol{G} \cdot \boldsymbol{a} = h(\boldsymbol{a}^* \cdot \boldsymbol{a}) + k(\boldsymbol{b}^* \cdot \boldsymbol{a}) + l(\boldsymbol{c}^* \cdot \boldsymbol{a}) = 2\pi h \tag{30}$$

$$\boldsymbol{G} \cdot \boldsymbol{b} = h(\boldsymbol{a}^* \cdot \boldsymbol{b}) + k(\boldsymbol{b}^* \cdot \boldsymbol{b}) + l(\boldsymbol{c}^* \cdot \boldsymbol{b}) = 2\pi k$$
(31)

$$\boldsymbol{G} \cdot \boldsymbol{c} = h(\boldsymbol{a}^* \cdot \boldsymbol{c}) + k(\boldsymbol{b}^* \cdot \boldsymbol{c}) + l(\boldsymbol{c}^* \cdot \boldsymbol{c}) = 2\pi l$$
(32)

となり、これは式(18)のラウエの回折条件と同じになる。つまり、回折はこの G_{hkl}と散乱ベクトル g が一致するとき

$$\boldsymbol{q} = \boldsymbol{k}_{\mathrm{f}} - \boldsymbol{k}_{\mathrm{i}} = \boldsymbol{G}_{hkl} \tag{33}$$

のみ観測されると解釈することができる。さらに、この式(33)と(4)を用いることで Bragg の 回折条件を得ることができる。

$$\frac{4\pi}{\lambda}\sin\theta = |\mathbf{q}| = |\mathbf{G}_{hkl}| = \frac{2\pi}{d_{hkl}} \Rightarrow 2d_{hkl}\sin\theta = \lambda$$
(34)

これは、X線が結晶に入射すると、結晶の格子面に対して回折条件を満たす方向に回折が生 ずることを示している。



図 2-4 六つのパラメーターで表される 単位胞.



図 2-5 Ghkl と hkl 面が形成する平面の関係.

2-2-6 20/0 測定

20/0 測定は、特定の試料方位の面間隔を測定する手法である。図 2-6 に示すように、この測定では X線の入射ベクトルと試料表面のなす角 0 と入射 X線に対する散乱 X線の角度を 20 に保ちながら連動させて X線を計測する。このとき回折に寄与する結晶面は常に一定である。

真空蒸着膜で作製した有機薄膜では試料面法線方向に一軸配向する場合が多い。このような薄膜に対して20/の測定を適用すると、ある面指数とその高調波のみの回折が観察される。本研究では、結晶構造が未知の薄膜結晶については解析を進める手はじめとして20/の 測定をおこなった。



図 2-6 20/0測定の概略図.

2-2-7 ロッキングカーブ測定

図 2-7 に示すようにロッキングカーブ測定法はある散乱角(20)に検出器を固定して試料 を θ 軸回りに揺動させることで、その配向軸の方位分布を評価する手法である。本研究で - は、第3章でペンタセン薄膜の配向性を評価する際にこの測定手法を用いた。



図 2-7 ロッキングカーブ測定の概略図.

2-2-8 すれすれ入射 X 線回折(GIXD)測定⁵⁻⁷

すれすれ入射 X 線回折(Grazing incidence X-ray diffraction:GIXD)法とは X 線を基板表面に 対してすれすれに入射して回折 X 線を得ることで、薄膜の結晶構造を解析する手法である。 GIXD 法は Marra らによって初めて報告された測定手法であり、GaAs 上に成長した Al 薄膜 の格子定数が膜厚の増加によって変化することが報告されている⁸。その後、人工多層膜ミ ラーと回転対陽極型 X 線発生源を組み合わせた回折装置の普及や放射光 X 線源の発達によ り有機薄膜の面内構造を評価する手法としても用いられるようになった⁹。特に、OTFT で は絶縁膜上の数 nm の領域でキャリア輸送がおこなわれており、キャリアは主に面内方向に 伝達することから、有機薄膜の面内方向の結晶構造を評価することは非常に重要である。 以下には GIXD 測定の特徴を説明する。

波長λの X 線に対する屈折率 n は、物質中の電子密度ρ_e、古典電子半径 r_e、X 線の吸収 計数μを用いて以下のように表すことができる。

$$n = 1 - \delta + i\beta, \qquad \delta = \frac{r_e}{2\pi} \lambda^2 \rho_e, \qquad \beta = \frac{\lambda}{4\pi} \mu$$
 (35)

ここで、 β は X 線の物質による吸収を表している。例えば Si に対して CuK α 線(λ =0.154 nm) を用いた場合では、 δ =7.57×10⁻⁶, β =1.75×10⁻⁷となり屈折率 n が 1 に非常に近くなる。この ときの全反射臨界角 θ_c はスネルの法則を用いて θ_c = $\sqrt{2\delta}$ で表され、得られた δ を代入すると 0.223°となる。振幅を 1 とした X 線が角度 ω で入射したときの反射波 R (ω)、屈折波 T (ω)の 振幅はそれぞれ次式で表すことができる。

$$R_{\omega_0} = \frac{\sin \omega - \sqrt{n^2 - \cos^2 \omega}}{\sin \omega + \sqrt{n^2 - \cos^2 \omega}}$$
(36)

$$T_{\omega_0} = \frac{2\sin\omega}{\sin\omega + \sqrt{n^2 - \cos^2\omega}}$$
(37)

このとき R, Tは電場ベクトルの振幅であるため強度は|R^{|2},|T^{|2}で表すことができる。真空中から試料表面に θ。より浅い角度で X線が入射した場合、根号の中が負となるため R, T は

-

複素数となり反射光強度は1となり試料表面で全反射される。またこれらの強度が 1/e に 減衰する侵入深さんは以下のように表される。

$$l_{\rm p}(\omega) = \frac{\lambda}{4\pi\beta} \sqrt{\frac{\sin^2\omega - 2\delta}{2} + \sqrt{\frac{(\sin^2\omega - 2\delta)^2}{4} + \beta}}$$
(38)

このとき、*ω<θ*の場合では*l*_pが数 nm になる。そのために深さ方向に侵入することなく表面に敏感な測定が可能となる。したがって GIXD 測定は、基板上に数 nm オーダーで成長している有機超薄膜からの回折を感度良く検出できるといった特徴をもつ。

図 2-8 に一般的な GIXD 測定法の測定配置図を示す。図中に示すように、X 線を基板表 面に対してすれすれの角度 ω₀ で入射し、角度 ω₁ で出射する。GIXD 測定では、点検出器を 面内方向に 20xy だけ走査させる。これにより面内方向からの回折 X 線を検出することがで きる。GIXD 測定をおこなう際には、ω₀ を正確に制御する必要がある。したがって GIXD 測 定には、放射光 X 線のような平行性の高い X 線源や角度を精密に制御できるゴニオメータ ーが必須とされている。



図 2-8 GIXD 測定の概略図.

2-2-9 二次元すれすれ入射 X 線回折(2D-GIXD)測定

本研究では真空蒸着をしながら二次元検出器を用いた二次元すれすれ入射 X 線回折 (Two dimensional grazing incidence X-ray diffraction :2D-GIXD)測定をおこなった。2D-GIXD 測 定では、二次元的に広い波数空間を一度に測定することができる。その結果、多数の回折 強度と方位についての情報を一度に得ることができる。真空蒸着中の有機薄膜からの回折 を二次元検出器で連続的に測定する手法をこれ以降、リアルタイム 2D-GIXD 測定またはリ アルタイム X 線回折と呼称する。本研究でおこなったリアルタイム 2D-GIXD 測定の概要を 図 2-9 に示す。リアルタイム 2D-GIXD 測定では、検出器を固定して積算露光を連続的にお こなっている。一回の積算露光時間は 30 秒とした。このとき、放射光 X 線は基板表面に対 して 0.12°で入射し、回折された X 線は試料から L (カメラ長)離れた二次元検出器に記録さ れる。カメラ長の較正は、標準的試料として LaBe 粉末を用いている。本研究で用いた代表 的なビームサイズは縦 0.1 mm,横 1 mm である。また、回折測定に使用した X 線のエネルギ ーは 12.40 keV である。なお本研究の場合では、二次元検出器の受光面は入射する光に対し てほぼ垂直に配置している。2D-GIXD 測定法による詳しい解析方法は第5章で説明する。



図 2-9 リアルタイム 2D-GIXD 測定の概略図.

2D-GIXD 測定では試料表面にすれすれに X 線を入射しているために試料表面での照射 領域が広がる影響で特定のピクセルで検出される散乱 X 線の散乱角は一定の幅を有するこ とになる¹⁰。図 2-10(a) に試料表面に高さを持つ X 線が試料表面に入射した場合の模式図を 示す。ビームの縦幅が H の X 線が ao で入射したとき、試料表面で斜めに投影されて広がり 試料上での長さは H/sin ao となる。これを入射 X 線のフットプリント: F と呼ぶ。例えば、 H=0.1 mm, ao=0.12°とすると F は約 48 mm となる。本研究で用いた基板サイズは約 10 mm ×10 mm であるので、入射 X 線の方向では、基板の全面に X 線が照射されている。このと き観測される X 線散乱角の面内成分の広がりは次のとおりである。図 2-10(b)に 2D-GIXD 測定の上面図を示す。計算を簡略化するために入射光幅 W は考慮しない。カメラ長および 試料サイズをそれぞれ L, d とし、狙った回折の角度を 26% とする。このとき、点 O から回 折が観測される P までの距離 X は、

$$X = L \tan 2\theta_0 \tag{39}$$

となる。このとき、最上流側(受光面からの距離が *L+d*/2)からの散乱がこの位置にくる場合 回折角 2 6 は、

$$2\theta_2 = \tan^{-1}\left(\frac{X}{L + \frac{d}{2}}\right) \tag{40}$$

と表せ、同様に最下流(受光面からの距離が L-d/2) からの散乱がこの位置にくる場合、回折 角 2 θ₁は、

$$2\theta_1 = \tan^{-1}\left(\frac{X}{L - d/2}\right) \tag{41}$$

となる。図 2-11 に基板サイズと回折角 26 によって変化する角度分布 A0との関係を示す。 横軸は狙った回折の角度 26 を表し、縦軸は角度分布 A0を示している。Lは 175 mm とした。 入射方向の基板サイズが 10 mm の場合では 26 が 10°を超えると、0.5°以上の分布を持つ(つ まり、0.5°以下の角度変化は検出できない)。先述のように本研究の場合、基板サイズが小さ いので入射 X線と平行方向に対して基板全面に X線が照射されている。したがって、基板 サイズによって角度分解能が決定されている。



図 2-10 (a) 試料表面に X 線が入射した場合の模式図. (b) 2D-GIXD 測定の上面図.



図 2-11 面内の回折角 20 によって変化する角度分布の基板サイズ依存性.

そこで角度分解能の劣化を抑制するために、二次元検出器と大口径ソーラースリットを用いた走査測定(これ以降、二次元スキャン測定と呼称する)をおこなった。図 2-12 に二次元 スキャン測定時の概略図を示す。この測定では、面内(20xx)方向に角度分解能を持たせるようにソーラースリットを検出器の前に配置している。第 4 章ではこの二次元スキャン測定 法を用いて、膜厚の増加とともに格子定数が変化していく過程を調べた。なお本測定法の 角度分解能は実測値で約 0.06°である。



図 2-12 二次元スキャン測定の概略図.

2-3 実験装置

薄膜の作製と X 線回折法による薄膜の評価は、多軸 X 線回折装置と二次元検出器 PILATUS に加えて、我々が新たに開発した X 線回折実験用の真空蒸着装置を用いておこな った。本研究で用いた実験装置の写真を図 2-13 に示す。これらを組み合わせることによっ て、真空蒸着中のリアルタイム X 線回折測定が可能である。さらに薄膜の作製から回折実 験までを一貫して真空に保つことで、大気曝露による酸素や水の影響を除いた結晶構造の 評価が可能となった。なお、本実験はすべて SPring-8 BL19B2 またはBL46XU でおこなった。 以下では、使用するX線の詳しい光学系について説明した後に蒸着装置の説明をおこなう。



Deposition chamber

Multi axis X-ray diffractometer PILATUS 300K (2D-detector)

図 2-13 多軸 X 線回折装置に設置された二次元検出器と真空蒸着装置の写真.

2-3-1 放射光を用いた X線回折測定

ここでは、放射光を用いた X 線回折測定に必要となる光を作り出す過程と薄膜からの回 折 X 線を得るために用いた多軸回折装置について簡単に述べていく。

光源から発生した放射光を、実験目的に適したビームに加工して試料までビームを導く システムを一般にビームラインとよぶ。ビームラインには集光素子や分光素子などの光学 素子が組み込まれており、これらを駆使することによって実験用途に合った光に加工する。 図 2-14 にその一例を示す。ビームラインは光の減衰や光学素子への不純物付着を防ぐため に高真空状態が保たれている。本研究で使用した放射光 X 線は、上流ハッチにおいて Si(111) 二結晶分光器によって単色化されており、ミラーによって高調波が除去されている。さら にこのミラーにより縦方向に集光された単色ビームが実験ハッチで取り出される。

X線回折装置にはHUBER社の多軸X線回折装置を使用した(図 2-15 参照)。SPring-8の BL19B2およびBL46XUに設置されている多軸回折計は、主要な回折面方位軸と回折X線 方位軸に加えて二軸の試料方位制御軸を持つ。試料台は試料高さzを制御するz軸を有する。 さらに、面内二方向の位置を制御するxyステージもしくは傾きを制御する二軸スイベルス テージを備えておりこの二種類のステージは実験目的に応じて使い分けている。また、高 精度の位置・角度制御が可能となっているため有機薄膜に限らず、さまざまな試料形状や 実験にも対応することができる装置構成となっている。本研究では、この試料台の上に真 空蒸着チャンバーを固定して実験をおこなっている



図 2-14 本実験でおこなった放射光ビームライン光学系の概略図.



図 2-15 HUBER 社の多軸 X線回折装置.

2-3-2 リアルタイム X線回折用の真空蒸着装置

図 2-16 にリアルタイム X 線回折実験用に開発した真空蒸着装置の概略図を示す。蒸着 装置は大別すると蒸着機構を搭載した蒸着セル部分、回折測定のために X 線を透過させる Be 窓部分、基板を設置させる基板ステージ部分から構成されている。この装置の最大の特 徴は、蒸着装置の上部に二つのクヌーセンセルが配置されており、装置下部でおこなう回 折実験の妨げにならないように上から下側に有機分子を蒸発させている点である。真空チ ャンバー内はスクロールポンプとターボ分子ポンプの排気によって通常は 4.0×10⁴ Pa 程度 の高真空状態に保たれている。この蒸着装置は、蒸着セル部分本体の材料に軽金属の Al を 採用しており、装置全体で 15 kg以下に抑えている。さらにこの蒸着装置は、全高が 40 cm 以下で構成されており軽量・小型という特徴を備えている。そのために、この蒸着装置は 搬送や設置が容易におこなえるだけでなく、耐荷重が小さい市販のゴニオメーターに設置 が可能である。以下では、各部分ごとの詳細な特徴を述べていく。

(1) 蒸着セル部分

図 2-17 にるつぼ内の概要と加熱セルの外観図を示す。るつぼの材料には石英を用いてお り、るつぼを加熱するために加熱セル内にはタングステンヒーターがまかれている。るつ ぼの底に K タイプ熱電対を配置しており、るつぼの温度をモニターしている。また膜厚は シャッターで制御しており、各蒸着るつぼにサブシャッターと基板付近にメインシャッタ ーの合計三つを設けている。シャッターの開閉は測定ハッチの外から操作可能である。膜 厚と蒸着速度のモニタリングは、るつぼごとに設置した二つの木晶振動子膜厚計を用いて いる。これらの仕組みによって、最大二つの有機材料を同時に蒸着することが可能となっ ている。

(2) Be 窓部分

Be 窓部分は ICF114 フランジのサイズをベースとしている。材料は SUS-304 を用いている。Be 窓部分には高真空状態を保ちながら入射・回折 X 線を取り出せるように入射側と出

射側に Be 窓を設けている。図 2-16 中に X 線を入射する部分の断面図(A-A')を示す。この Be 窓は縦幅 0.1 mm で横幅 5 mm の X 線が入射して面内方向 40°,基板法線方向 35°の範囲の X 線が透過できるように設計している。

(3) 基板ステージ部分

基板を配置するサンプルステージには、基板の加熱用のタングステンヒーターとKタイ プの熱電対用の端子、電界効果トランジスタ計測用に電流導入端子(ソース、ドレイン、ゲ ート用)が搭載されている。これにより、蒸着中における基板加熱と電流-電圧の計測が可能 となっている。基板を配置する部分の材料には銅を用いており、銅板を通じてゲート電圧 の印加が可能である。基板ステージ部分は ICF114 フランジのサイズをベースとしており、 材料は SUS-304 を用いている。また、蒸着チャンバーと銅板を絶縁するためにアルミナ板 を間に挟んでいる。なお、基板加熱、電界効果トランジスタ測定、シャッターの開閉と同 様に測定ハッチの外から操作可能である。



図 2-16 開発した真空蒸着装置の構成

(a) 蒸着セル部分 (b)Be 窓部分 (c)基板ステージ部分



図 2-17 加熱セルの外観図.

2-3-3 X 線検出器 11-12

従来、有機薄膜のX線回折測定には検出器の角度を変えながら散乱強度を順次記録する 方法が主流であり、検出器にはシンチレーションカウンターに代表される点検出器が用い られていた。点検出器によるスキャン測定は、高角度分解能であるため精度の高いX線強 度測定が可能である。したがって、点検出器は精密な結晶構造解析に適しており分野を問 わず広く用いられている。しかし、点検出器では受光素子全体で散乱されたX線を感受し ているため位置分解能を持っていない。そのために、広い波数範囲にわたる散乱強度分布 を測定するには、方位角度を順次走査しながら測定する必要がある。その結果、測定に長 時間を有してしまうという欠点がある。有機薄膜では長時間におよぶX線照射によって試 料が損傷する場合があるので、一部の有機材料を除いて点検出器による結晶構造解析が困 難とされていた¹³。

一方、二次元検出器を用いた露光測定は広い波数範囲におよぶ X 線強度分布を一度に測 定することが可能である。そのため、点検出器と比べて測定時間を大幅に短縮することが できる。この特徴を活かすことで対称性の低い有機薄膜でも結晶配向性や単位格子の推定 が可能となるだけでなく、リアルタイム観察のような時分割測定が可能となった。表 2-2 に 有機薄膜の X 線回折測定に用いられている代表的な検出器の特徴をまとめた。

このような特徴をふまえて、本研究では検出器として二次元検出器の一種である Pixel Apparatus for the SLS:PILATUS を用いた。PILATUS はスイスのパウル・シューラー研究所 (PSI)にある Swiss Light Source (SLS)で開発された、現在もっとも完成度の高いパルス計数型 の二次元検出器である¹⁴。PILATUS は CCD やイメージングプレート(IP)のような他の二次 元検出器と比較して、①暗電流や読み出しノイズによるバックグラウンドが生じない ②1 光子から6桁以上のX線光子数のダイナミックレンジが得られる③ピクセルごとにX線光 子数がデジタル化されるために読み出し時間が3ミリ秒程度でおこなえるなどの特徴を持 つ。これらの特徴を利用して PILATUS は、有機薄膜だけでなく金属材料など他の研究分野

でも広く用いられている。今回の測定では図 2-18 に示すような、受光面積 83.8 mm×33.5 mm のモジュールを垂直方向に三台重ねた PILATUS 300K とシングルモジュールの PILATUS 100K の二種類を用いた。

	種類	利点	欠点
二次元検出器	CCD, IP, PILATUS	広波数領域に及ぶ散乱	低角度分解能で定量分析に
		強度分布測定が短時間	は適切な補正が必要。
		で可能。	-
点検出器	シンチレーション	角度分解能が高く定量	広波数領域にわたる散乱強
	カウンター	的な議論が容易。	度分布の測定に時間が必要

表 2-2 有機薄膜の X 線回折測定に用いられている代表的な検出器の特徴.



図 2-18 本実験で用いた二次元検出器の写真 (a)PILATUS300K (b) PILATUS100K

2-4 硬 X 線光電子分光(HAXPES)

光電子分光 (Photoelectron Spectroscopy: PES) は物質の電子状態を直接的に調べる手法で ある。その中でも硬 X 線を励起光源として用いる硬 X 線光電子分光 (Hard X-ray Photoelectron Spectroscopy: HAXPES)が近年注目を浴びている。第8章で述べる研究ではこ の HAXPES を利用した。ここでは、まず光電子分光の原理や HAXPES の特徴について簡 単に説明する。その後、本研究で使用した HAXPES 実験装置について説明する。

2-4-1 光電子分光(PES)の原理¹⁵⁻¹⁶

PES では単色光を物質に照射するときに生じる光電子のエネルギー分布や角度分布を測定することで、物質の電子状態を観測する。図 2-19 に光電子放出過程の模式図を示す。仕事関数 Ø の物質にエネルギーhvの光を入射し、発生した光電子の運動エネルギーE_{kin}を測定すると、放出した電子の試料中における結合エネルギーE_bを知ることができる。この現象は次式で表される。

$$E_{\rm kin} = h\nu - E_{\rm b} - \phi \tag{42}$$

PES は励起光に真空紫外光(*hv=5~100 eV*)を用いる紫外光電子分光 (ultra-violet photoelectron spectroscopy: UPS) と X 線を用いる X 線光電子分光(X-ray Photoelectron Spectroscopy: XPS)に大別できる。実験室で行う UPS では通常希ガス放電管(例 HeIa: *hv=21.22 eV*)を励起光源として用いる。これらの光源が発生する光のエネルギーは XPS に 比べ小さいため、UPS では比較的浅い準位の電子しか励起できないが、励起エネルギー幅 は 10 meV 程度で XPS に比べて単色性が良い。そのため、UPS は主に物質の価電子帯の電 子状態を高エネルギー分解能で測定するのに用いられる。一方、実験室で行う XPS では、 通常、ターゲットに電子を衝突させることで発生する特性 X 線(例 AlKa: *hv=*1486.6 eV)を 励起光として利用する。励起光の線幅は希ガス放電管に比べて広いが、励起光のエネルギ

線のように1.5 keV 程度の励起エネルギーがあれば大半の元素の内殻準位をカバーすること が出来るので元素分析が可能である。また、内殻準位の束縛エネルギーは各準位でほぼー 定であるが、周囲の原子との化学結合状態によってわずかに変化する。これは異種の原子 が結合すると、電荷移動が起きて電子密度が変化して内殻のポテンシャルエネルギーが変 化するためである。したがって、XPS により元素分析だけでなく化学結合状態に関する情 報も得ることができる。

2-4-2 HAXPES の特徴

HAXPES では従来の XPS に比べて数倍大きいエネルギーを持つ X 線を励起光として用 いる。古くは 1970 年代より HAXPES 測定の試みがあったが、励起光のエネルギーが大きく なると光電子放出確率が極端に小さくなるため、当時利用可能な X 線源では強度が足らず また電子分析器の性能も低かったため、実用的な分析手法としては使い物にならなかった。 しかし 1990 年代後半に、第三世代放射光施設の建設とアンジュレータビームラインの出現 で高輝度の X 線が利用可能になったことと、高耐圧かつ高エネルギー分解能をもつ電子エ ネルギー分析器が出現したことにより、実用的なエネルギー分解能とシグナル強度で HAXPES が実施可能となったことが契機になり、近年実用的な分析手法として認知される ようになってきた。

HAXPES も実験室光源による従来の XPS も、測定原理は基本的には同じである。しかし、 HAXPES では、励起 X 線のエネルギーが大きい(本研究では hv=7940.16 eV)ため、発生する 光電子の運動エネルギーも実験室光源を用いた XPS に比べて大きくなる。光電子の運動エ ネルギーが大きくなると固体内で電子が非弾性散乱を受けるまでの距離 (inelastic mean free path: IMFP) が大きくなるので、HAXPES では相対的に検出深さが大きくなる。これが従来 の XPS に比べたときの HAXPES の最大の特徴である。図 2-20 に SiO₂ 中の Si の 1s 準位か らの光電子が検出される確率と深さとの関係示す。この図より HAXPES は実験室光源を用 いた XPS に比べて数倍の検出深さを持っていることがわかる。 本論文の主題でもあるデバイス研究にとって HAXPES の分析深さの大きさは、従来の表 面敏感な XPS では分析が難しかった「埋もれた」界面の分析が可能となるため、大きなメ リットとなる。このように、HAXPES はデバイス界面の電子状態を解明する極めて有用な 手法であり、実際、無機デバイス研究で HAXPES の適応例がすでに数多く発表されている。 しかしながら有機半導体及びその電子デバイスに導入された研究はまだ例が少ない。2013 年に吉田らは HAXPES 測定を用いてバルクヘテロ接合界面に生じている界面の電気二重 層について調べていることに成功しており、本格的な有機薄膜への適用が検討され始めて いる¹⁷。第7章では、この特徴を活かして「埋もれた」界面である有機-電極界面や有機薄 膜の電子状態評価をおこなった。



図 2-19 光電子放出過程.



図 2-20 SiO₂中の Siの 1s 準位からの光電子が検出 される確率と深さとの関係.(SPring-8 産業 利用推進 HP 室からの引用)

2-4-3 実験装置

HAXPES 実験は SPring-8 BL46XU の第二ハッチに設置される HAXPES 装置を用いてお こなった。アンジュレーターより発生した準白色光は二結晶分光器(結晶面: Si(111))とそ の下流に位置するチャンネルカット分光器(同: Si(444))により単色化され二枚の横集光 ミラーと測定室直前に設置される縦集光ミラーにより集光されたのち測定室に導入される。

図 2-21 で示したように、実験装置は、測定室と試料導入室の二つ真空室から成る。測定 室にはVG Scienta 社製電子エネルギー分析器 R4000-10 keV が装備されている。R4000-10 keV は静電半球型電子エネルギー分析器で 10 keV までの光電子を測定することができる。本分 析器はレンズ部、分析部、検出部からなる。試料から放出された光電子は、まずレンズ部 で集束・減速され、分析部入口のスリットを通過する。スリットを通過した光電子は分析 部において設定パスエネルギー付近のものが選別され検出部に到達する。検出部はいわゆ る二次元検出タイプで、マイクロチャンネルプレート (MCP)の表面に到達した光電子は それぞれ電子増倍され、増倍された電子が加速されて後方の蛍光板に入射し蛍光版を発光 させる。その発光スポットが真空外に設置された CCD カメラにより撮像されることにより 光電子が検出される。

試料導入は、専用試料ホルダーに試料を取り付け、これを試料導入室のパルスモータ駆動四軸(x, y, z, θ)マニピュレータに装着することによりおこなう。特に今回は試料に電圧を 印加するので、図 2-22 に示した電圧印加専用の試料ホルダーを用いた。試料ホルダーの先 端部には六角錐台状の試料取付け部があり、六面ある取付け部の各面に試料を取り付ける ことができる。電圧印加専用ホルダーでは六面あるうちの五面の試料に電圧印加をするこ とができる。試料ホルダーに取り付けた測定試料は試料導入室で所定の真空度になるまで 真空引きがおこなわれたあと、測定室と挿入室を隔てるゲートバルプを開け、測定室へと 導入される。六角錐の傾斜角度が 10°であるので、励起 X 線の入射角は 10°で固定であるが、 光電子の出射角はマニピュレータの6軸を回転することにより変更することができる。



図 2-21 SPring-8 BL46XU の第二ハッチに設置されている HAXPES 装置. (a) 概略図 (b) 写真



図 2-22 電圧印加専用の試料ホルダー. (b) 全体図 (b) 先端部分の写真

2-5 原子間力顕微鏡¹⁸

走査プローブ顕微鏡(Scanning Probe Microscope: SPM)は微小な探針を試料表面に近付けて プローブと試料間に作用する物理量を検出し、微小領域の表面形状や物性分析をおこなう 顕微鏡である。作製した真空蒸着膜の表面形状の観察に、SPM の一種である原子間力顕微 鏡(Atomic Force Microscope: AFM)を用いた。AFM は探針と試料表面の間に働く原子間力の 変化を検出する顕微鏡である。本研究では、先端に探針を持ったカンチレバーを共振させ た状態で、レバーの振動振幅が一定になるように探針・試料間の距離を制御しながら表面 形状を測定する DFM(Dynamic Force Mode)を用いた。この DFM は AFM 観察モードのひと つで、探針・試料間のコンタクトによって試料の損傷が発生する生体物質などの有機物に 用いられている。

図 2-22 に DFM の動作概略図を示す。振動振幅は探針と試料間距離に敏感であり、探針 が試料に触れ始めるとレバーの運動エネルギーは試料側に散逸して振動振幅が小さくなる。 この振動振幅が一定となるように探針と試料間距離zをフィードバック制御しながら、水平 方向の x, y に走査させる。薄膜を配置する試料台には圧電体が用いられており、x, y, z の三 軸方向に高い精度で動くことが可能である。試料表面の凹凸によって上下する動きを光て こ方式と呼ばれる変異検出方法で拡大し、探針の動きを蓄積して可視化する。光てこ方式 は探針の動きを拡大するために、上下左右四分割された光センサーで検出される。このセ ンサーは照射強度に比例した電流が流れるダイオードを四つ並べたもので、センサーに入 る光の強度差によってカンチレバーの平衡位置からの上下方向へのずれを測定する。図 2-23 に本研究で用いた AFM 装置の写真を示す。AFM 装置には SII 社製の SPA-400 を用いた。な お AFM による表面形状の観察は、すべて成膜後に蒸着チャンパーから取出して大気中で測 定している。



図 2-22 DFM の動作概略図.



図 2-23 本研究で用いた AFM 装置の SPA-400.

2-6 有機薄膜トランジスタの作製

本論文の第6~8章には、OTFTを作製し電流-電圧特性を計測した結果を記述する。ここでは、TFT動作原理について説明する。有機TFTの動作原理は無機TFTと同様に理解されている。まず、ドレイン電極に電圧 V_aを印加する。このとき、薄膜中に存在する微量のキャリアが電流として流れる場合があるが、基本的に有機半導体は絶縁体であるために電流が流れない。しかしゲート電極に電圧 V_{gs}を印加していくと、ソース電極から有機半導体層にキャリアが注入、蓄積されて電流が流れるようになる。

本研究では、トップコンタクト型とボトムコンタクト型の OTFT を作製した。トップコ ンタクト型とボトムコンタクト型のデバイス構造を図 2-24 に示す。OTFT には、基板とし て熱酸化 SiO₂ 膜付き Si(100)を用いた。P ドープシリコンをゲート電極として、熱酸化 SiO₂ 膜を絶縁膜として用いている。SiO₂ の膜厚は約 300 nm である。

トップコンタクト型の OTFT 作製条件は以下のとおりである。Si ウエハーを切り出し、 基板洗浄をせず有機薄膜を蒸着した。有機薄膜の蒸着条件は真空度 4.0×10⁴ Pa, 基板温度 25°C, 蒸着速度 0.005 nm/s, 膜厚 50 nm とした。有機薄膜作製後、大気中を経由してソー ス・ドレイン電極を作製した。電極材料にはすべて金を用いており、金属マスクを通じて 電極を作製した。電極は真空蒸着法を用いて作製した。電極の作製条件は、2.0×10⁴ Pa, 基 板温度 25°C, 蒸着速度 0.1 nm/s, 膜厚 50 nm とした。電極作製後、いったん大気中に取り 出してから電流-電圧測定装置と電極を銀ペーストでコンタクトした。最後に真空中で電流-電圧特性を評価した。

第6章ではボトムコンタクト型の OTFT を作製じた結果を記述した。OTFT の作製過程は 以下のとおりである。まず Si ウエハーを切り出し、基板洗浄をせずソース・ドレイン電極 を真空蒸着で作製した。電極の材料と作製条件はトップコンタクトと同様である。その後、 いったん大気中を経由して有機薄膜を作製した。蒸着条件はトップコンタクトと同様であ る。このとき電流-電圧測定は蒸着後にそのまま真空中もしくは蒸着と同時に行った。

電流-電圧測定後に電界効果移動度を算出した。移動度の計算は以下の式を用いた。

$$\mu = \frac{2LI_{\rm DS}}{WC_{\rm OX}(V_{\rm G} - V_{\rm th})^2}$$
(43)

ここで I_{DS} はソース・ドレイン間の電流、 V_G はゲート電圧、 V_{th} はしきい電圧、L はチャ ネル長、W はチャネル幅、 C_{ox} は絶縁膜の静電容量を示す。得られた伝達特性からしきい 値電圧を求め、出力特性の飽和領域における電流値を用いて算出した。トップコンタクト 型とボトムコンタクト型 OTFT のチャネル長、チャネル幅を表 2-3 に示す。電流-電圧測定 装置には Keithley 2400 および Keithiley 6517A, または Agilent-B1500A を用いた。

表 2-3 本研究で作製した OTFT のチャネル長、チャネル幅の寸法.

	<i>L</i> [µm]	W[mm]
トップコンタクト型OTFT	20~50 µm	5 mm
ボトムコンタクト型OTFT	1000 µm	1 mm



図 2-24 作製した OTFTs のデバイス構造. (a)トップコンタクト型 (b)ボトムコンタクト型

参考文献

- ¹ 桜井 敏雄, X 線結晶解析の手引き. 裳華房, (1983).
- ² 菊田 惺志, X 線散乱と放射光科学 基礎編. 東京大学出版会, (2011).
- ³ 大橋 裕二, X 線結晶構造解析. 裳華房, (2005).
- ⁴ E. Prince, International Tables for Crystallography Vol. C. pp 565, 578. Springer, (2004).
- ⁵ M. Birkholz, Thin Film Analysis by X-Ray Scattering. WILLEY-VCH, (2006).
- 6 表 和彦, 稲葉 克彦, ぶんせき 11,623 (2002).
- 7表和彦,ぶんせき1,2(2006).
- ⁸ W. C. Marra, P. Eisenberger and A. Y. Cho, J. Appl. Phys 50, 6927 (1979).
- ⁹ B. J. Factor, T. P. Russel and M. F. Toney, Macromolecules 26, 2847 (1993).
- ¹⁰ O. V. Konovalov and A. A. Vorobiew, J. Appl. Cryst. 46, 270 (2013).
- ¹¹ 雨宮 慶幸, 伊藤 和輝, 日本結晶学会誌. 45, 163 (2003).
- 12 小林 信太郎, 稲葉 克彦, リガクジャーナル 42,9 (2011)
- ¹³ A. Neuhold, J. Novák, H. G. Flesch, A. Moser, T. Djuric, L. Grodd, S. Grigorian, U. Pietsch and R.
- Rasel, Nucl. Instr. Meth. Phys. Res. B. 284, 64 (2011).
- ¹⁴ H. Toyokawa, M. Suzuki, C. Brönnimann, E. F. Eikenberry, B. Henrich, G. Hülsen and P. Kraft, AIP Conf. Proc. 879, 1141 (2007).
- 15 細貝 拓也, 博士論文. 千葉大学. (2008)
- ¹⁶ 日本表面科学会, X 線光電子分光法. 丸善出版 (1998).
- ¹⁷ 吉田 弘幸, SPring-8 利用実験課題報告書, (2013).
- ¹⁸エスアイアイ・ナノテクノロジー, SPM (走査型プローブ顕微鏡)ユーザースクールテキス
- ▶ Ver.2. (2007).

第3章 ペンタセンの薄膜成長に及ぼす基板温度の効果

3-1 はじめに

本章では真空蒸着中に X 線回折測定が可能な装置を開発に取り組み、さまざまな基礎物 性が調べられている代表的な有機半導体材料であるペンタセン(PEN)蒸着膜の成長過程を 観察した。PEN の分子構造を図 3-1 に示す。PEN 蒸着膜は、結晶化度が高い一軸配向性の 多結晶薄膜を形成することが知られている¹。また PEN 蒸着膜は成膜初期に薄膜相とよばれ る結晶相が優先的に出現し、膜厚の増加につれてパルク相とよばれる別の結晶相が出現す る²⁵。図 3-2 に薄膜相とバルク相の結晶構造モデルを示す。このような結晶多形の混在は 有機デバイスにおいて電荷が散乱される原因の一つとされている⁶。そのため、結晶多形が 発生する機構を明らかにし多形の成長を制御することが重要である。PEN 薄膜については リアルタイム X 線反射率測定や低エネルギー光電子顕微鏡などによって薄膜の形成過程の 研究が報告されてきているが⁷⁻⁹、薄膜相からバルク相へと変化していく素過程については 調べられていない。そこで本研究では真空蒸着中に X 線回折測定が可能な装置を開発し、 PEN の薄膜成長が薄膜相からバルク相へと変化していく過程をリアルタイムで評価した。 さらに蒸着する基板温度を 75°C に変化させて、室温(25°C)で成膜した場合と比較すること で PEN 薄膜の成長過程に及ぼす基板温度の効果を調べた。



図 3-1 PEN の分子構造.



図 3-2 PEN の(a)薄膜相と(b)バルク相.

(1) 真空蒸着条件

3-2 実験条件

PEN はシグマアルドリッチ社製の3回精製した試料を使用した。基板として自然酸化膜 付き Si (100)ウエハーを用いた。蒸着条件は真空度2.0×10⁻⁴ Pa, 基板温度25°Cと75°Cとし、 蒸着速度0.005 nm/sとした。基板温度は蒸着分子の再蒸発、拡散や基板への吸着に関与する 重要な制御パラメーターのひとつである。過去に角館らは、基板温度によってPEN バルク 相が出現する膜厚が変化することを明らかにした¹。本研究ではこの経験をふまえ、今回は 基板温度を制御パラメーターとして採用した。また蒸着中は水晶振動子膜厚計による膜厚 のモニタリングをおこなっており、最終膜厚は50 nmとした。この膜厚はX線反射率測定 の結果を参考に補正をおこなって決定した。

(2) X線回折測定の条件

2D-GIXD 測定に使用した X 線のエネルギーは 12.40 keV である。X 線は基板表面に対し て 0.12°で入射しており、回折された X 線はスリット等を介さずそのまま二次元検出器に記 録された。本測定のカメラ長の較正値は、181 mm であった。リアルタイム 2D-GIXD 測定 は、二次元検出器を固定した状態で積算露光を 30 秒ごとに 150 回おこなった。実験はすべ て SPring-8 のビームライン BL19B2 にておこなった。

3-3 実験結果

3-3-1 リアルタイム 2D-GIXD 測定結果

図 3-1(a)に基板温度 25°C における PEN 蒸着中のリアルタイム 2D-GIXD 測定結果を示す。 膜厚はそれぞれ1nm,5nm,15nm,50nmである。縦軸は試料面法線方向の散乱角20を示し、 横軸には試料面内方向の散乱角 2θ_{xv}を表している。得られた 2D-GIXD パターンは基板から のバックグラウンドを差し引いて示している。蒸着が始まると、PEN 分子が基板に吸着す ることで20,軸上の強度に変化が現れた。さらに膜厚5nmになると、20,軸上にスポット状 の極大があらわれた。このスポット状の極大は回折ではなく、表面のラフネスを反映した 散漫散乱である¹⁰。この散漫散乱強度は結晶構造も反映しており、一軸に配向する PEN 薄 膜では強い回折強度を示す 00L 近傍で強く表れる。本研究では、これ以降 20.軸上にあらわ れるスポット状の散漫散乱を便宜上 00Lasと表記する。また 20xx 軸上に着目すると、20 軸 に幅を持った三つの回折が観察された。角館ら、Stefan らによる報告を参照すると、これら の回折はそれぞれ PEN 薄膜相の($\pm 1 \pm 1L$), ($0 \pm 1L$), ($\pm 1 \pm 2L$)回折であることがわかった 1,4,5,11。膜厚が15 nmに増加すると、これら薄膜相の回折は次第にスポット状の回折へ変化 した。 膜厚 50 nm になると、 薄膜相の回折がさらに明瞭になり $2\theta_{xx}=19^{\circ}$ 付近には新たに (±20L)回折が出現した。代表的な回折についてはミラー指数を図中に明示した。さらに得 られたリアルタイム 2D-GIXD パターンから薄膜相の(-110), (110), (1-10)回折のラインプロフ ァイル(図 3-4(a)参照)を作成した。図 3-1(a)中の赤枠部分で示した部分を抽出しており、縦 軸は 20xx方向に積算した強度、横軸は 20xを表している。なお(-110)回折については、ガウ ス関数を用いたピークフィッティングによって膜厚ごとの半値幅を算出した。この結果、 膜厚 15 nm では半値幅 0.26の回折ピークが観察され、膜厚 50 nm になると半値幅は 0.16に 減少していることがわかった。これは膜厚が増加することで結晶が成長し、試料面法線方 向への積層数Nが増大していることを示している。さらに図 3-1(a)中の黄破線部に着目する と、PEN バルク相に由来する回折が新たに観察された。このとき 26 軸上から 8 傾いた箇所

にバルク相に由来する散漫散乱 00LdsB が出現していた。このような 8°傾いたバルク相は Yang や Moser らによっても指摘されているが、その詳しい形成機構は明らかにされていない^{12,13}。

図 3-1(b)に基板温度 75°C における PEN 蒸着中リアルタイム 2D-GIXD 測定結果を示す。 平均膜厚はそれぞれ 1 nm, 5 nm, 15 nm, 50 nm である。蒸着が始まると薄膜相の回折パター ンが観察された。25°C 成膜の場合と同様に薄膜相の(-110), (110), (1-10)回折のラインプロフ ァイル(図 3-4(a)参照)を作成し、(-110)回折についてガウス関数によるピークフィッティン グをおこなった。その結果、膜厚 15 nm の場合では半値幅 0.28°の回折ピークが観察された。 さらに膜厚が増加すると半値幅は 0.11°まで減少していた。また図 3-1(b)中の黄破線部では PEN バルク相が観察された。このとき 262軸上の散漫散乱に着目すると、25°C では 262軸上 から 8°傾いて出現していたバルク相が 75°C では 262軸上に出現していた。これらの結果よ り、基板温度によってバルク相の形成過程に違いが現れていることが明らかとなった。



図 3-3 基板温度(a) 25°C と(b) 75°C における PEN 蒸着中のリアルタイム 2D-GIXD 測定結果.



3-3-2 薄膜作製後の 2*θ*/*θ* 測定とロッキングカーブ測定

成膜後、真空状態に保持したまま 2010測定をおこなった。ここでは強度測定に用いる 二次元検出器の受光素子をある1ピクセルに固定して、走査測定をおこなっている。図 3-5 に各温度の20/0測定結果を示す。このグラフの横軸は散乱ベクトルの試料面法線成分を示 している。75°Cではバルク相と薄膜相の回折ピークが観察されているが、25°Cでは薄膜相 のみの回折パターンが観察された。さらに、図 3-6 にそれぞれの基板温度における(a)薄膜相 と(b)バルク相のロッキングカーブ測定結果を示す。このとき配向のばらつきを調べるため ん ん にガウス関数によるピークフィッティングをおこなったところ、半値幅は25,75°Cでそれぞ れ0.012,0.018°であった。バルク相のロッキングカーブ測定をおこなったところ、基板温度 75°Cでは半値幅0.021°の回折ピークが観察された。このことから75°C は薄膜相とバルク相 が図 3-7(a)に示すような試料面法線方向に一軸配向していると考えられる。一方、基板温度 25°C ではバルク相の回折ピークが観察されなかった。これらロッキングカーブ測定や20/0 測定とリアルタイム 2D-GIXD 測定との結果をあわせて考えると、基板温度 25°C ではバル ク相が薄膜相に対して 8°傾いて結晶化していることが示唆される(図 3-7(b)参照)。



図 3-5 基板温度 25°C と 75°C における 20/0 測定結果.





図 3-7 基板温度 25℃ と 75℃ における PEN 薄膜の成長様式の違い.

(a) 75°C. (b) 25°C.

3-3-3 AFM 観察結果

図 3-8(a), (b)に基板温度 25°C で成膜したときの PEN 薄膜の AFM 像を示す。 膜厚はそれぞ れ(a) 0.3 nm, (b) 50 nm である。ここでは PEN 分子が基板を完全に覆っていないので、平均 膜厚で表記している。図 3-8(a)の AFM 像に着目すると、白枠で示したような平均粒径が約 182 nmの PEN 結晶粒が観察された。ここで結晶粒とは、図 3-8 中にそれぞれ白枠で示した ような形態で観察されているものを指し、その粒子を円とみなしたときの直径の平均値を 平均粒径としている。膜厚が 50 nm になると平均粒径が 1 μm 以下の結晶粒が多数観察され た。一方、図 3-8(c), (d)に基板温度 75°C で成膜したときの PEN 薄膜の AFM 像を示す。膜厚 はそれぞれ(c) 0.3 nm, (d) 50 nm である。図 3-8(c)の AFM 像に着目すると、膜厚 0.3 nm 基板 温度 75°C では 25°C のときと比べ PEN 結晶粒が大きく、平均粒径は 274 nm であった。さら に膜厚が 50 nm になると最大で幅が約 5 µm のテラスを形成していた。図 3-8(b)と(d)の平均 自乗粗さ(RMS)を比較すると、25°C 成膜では RMS が 38 nm であったが 75°C では RMS が 8.1 nm となっており、基板温度が高くなることで PEN 薄膜表面がより平坦なっていること がわかった。





図 3-8 各基板温度における PEN 薄膜の AFM 像. (a),(c) 0.3 nm. (b),(d) 50 nm.

Thickess:50 nm

(d)

3-4 考察

基板温度 25℃ で発生する傾いたバルク相の形成機構について考察する。図 3-9 には、薄 膜相の-110 面とバルク相の 1-10 面を 8°傾けて重ね合わせた模式図を示す。図 3-9 に示すよ うに薄膜相-110 面からみた分子軸と 8°傾いたバルク相 1-10 面から見た分子軸との間には、 一次元の格子整合がみられることがわかった。ここで下地の結晶と成長膜の面間隔 *d*_{sub} およ び *d*_{fim}を用いてミスフィット *m* を以下のように定義する。

$$m = \frac{d_{\rm sub} - d_{\rm film}}{d_{\rm sub}} \times 100 \tag{1}$$

ここで、*d*_{aub}に PEN 薄膜相-110 面からみた分子軸の長さ(図中の赤矢印部 *d*:16.2 nm)と *d*_{fim} に PEN バルク相 1-10 面から見た分子軸の長さ(*d*₀₀₁:15.7 nm に等しい)を代入してミスフィッ トを算出したところ *m*= 3.09 %であった。これまでに、有機薄膜とアルカリハライド基板と のミスフィット値が 4 %を超える場合でもエピタキシャル成長することを明らかにしてい る¹⁴。この事実をふまえると今回の PEN 薄膜で得られたミスフィット値は十分に小さな値 であり、エピタキシャル成長に必要な面間隔の整合性をもっていると考えられる。このこ とから PEN バルク相は薄膜相の側面において 8[°]傾いた状態でエピタキシャル成長している 可能性がある。AFM の結果によると、基板温度 25[°]C では平均粒径が小さい結晶粒が多く観 察され、エピタキシャル成長に必要なステップが多く存在していた。これは基板温度 75[°]C と比べて基板表面での PEN 分子の拡散や再蒸発の頻度が低くなることで、核形成頻度が高 くなり結晶粒径が小さくなったと考えられる。その結果、PEN 分子は優先的にこのステッ プに取り込まれて傾いたバルク相がエピタキシャルに成長したと説明できる。一方、基板 温度 75[°]C では 25[°]C と比べて結晶粒径が大きく、表面では最大で 5 µm 長さを持ったテラス を形成していた。基板温度 75[°]C のバルク相は、このテラス上で核形成するために傾いたバ



図 3-9 薄膜相の-110 面とバルク相の 1-10 面を 8°傾けて重ね合わせた模式図.

3-5 まとめ

本章では真空蒸着中に X 線回折測定が可能な装置を開発に取り組み、開発した装置を用 いて代表的な有機半導体材料である PEN 薄膜の形成過程を観察した。また基板温度の違い が PEN 薄膜形成過程や結晶構造に及ぼす効果について調べた。その結果、支配的な成長が 膜厚の増加とともに薄膜相からバルク相へと変化していく過程をリアルタイムで観察する ことに成功した。さらに基板温度 25°C では試料面法線方向から 8°に傾いたバルク相が形成 され、75°C では試料面法線方向に配向したバルク相が形成されていることが明らかとなっ た。8°傾いたバルク相の形成機構を薄膜相の側面でのエピタキシーによって説明し、自然酸 化膜 SiO₂上に成長する PEN 薄膜の新しい形成機構を提案した。

参考文献

¹ T. Kakudate, Y. Saito, and N. Yoshimoto, Appl. Phys. Lett. 90, 081903 (2007).

² R. B. Campbell, J. M. Robertson and J. Trotter, Acta Cryst. 14, 705 (1961).

³ H. Yoshida and N. Sato, Appl. Phys. Lett. **89**, 101919 (2006).

⁴S. Schiefer, M. Huth, A. Dobrinevski, and B. Nickel, J. Am. Chem. Soc. 129, 10317 (2007).

⁵ H. Yoshida, K. Inaba and N. Sato, Appl. Phys. Lett. **90**, 181930 (2007).

⁶ B. Servet, G. Horowitz, S. Ries, O. Lagorsse, P. Alnot, A. Yassar, F. Deloffre, P. Srivastava, R.

Hajlaoui, P. Lang and F. Garnier, Chem. Mater. 6, 1809 (1994).

⁷A. C. Mayer, R. Ruiz, H. Zhou, R. L. Headrick, A. Kazimirov and G. G. Malliaras, Phys. Rev. B, 73, 205307 (2006).

⁸ A. C. Mayer, A. Kazimirov and G. G. Malliaras, Phys. Rev. Lett, 97, 105503 (2006).

⁹A. A. Mahboob, Y. Fujikawa, T. Sakurai and J. T. Sadowski, Adv. Funct. Mater. 23, 2653 (2013).

¹⁰ S. K. Sinha, E. B. Sirota, S. Garoft and H. B. Stanley, Phys. Rev. B. 38, 4 (1988).

¹¹ S. C. B. Mannsfeld, M. L. Tang and Z. Ban, Adv. Mater. 23, 127 (2011).

¹² H. Yang, S. H. Kim, L. Yang, S. Y. Yang and C. E. Park, Adv. Mater. 19, 2868 (2007).

¹³ A. Moser, H. G. Flesch, A. Neuhold, M. Marchl, S. J. Ausserlechner, M. Edlef, T. Griesser, A.

Haase, D-M. Smilgies, J. Jakabovič and R. Resel, Synth. Met. 161, 2598 (2012).

¹⁴ N. Yoshimoto, K. Kawamura, J. Ackermann, C. Videlot-Ackermann, A. El. Kassmi, F Fages and Y.

Ueda, Mol. Cryst. Liq. Cryst. 445, 35 (2006).